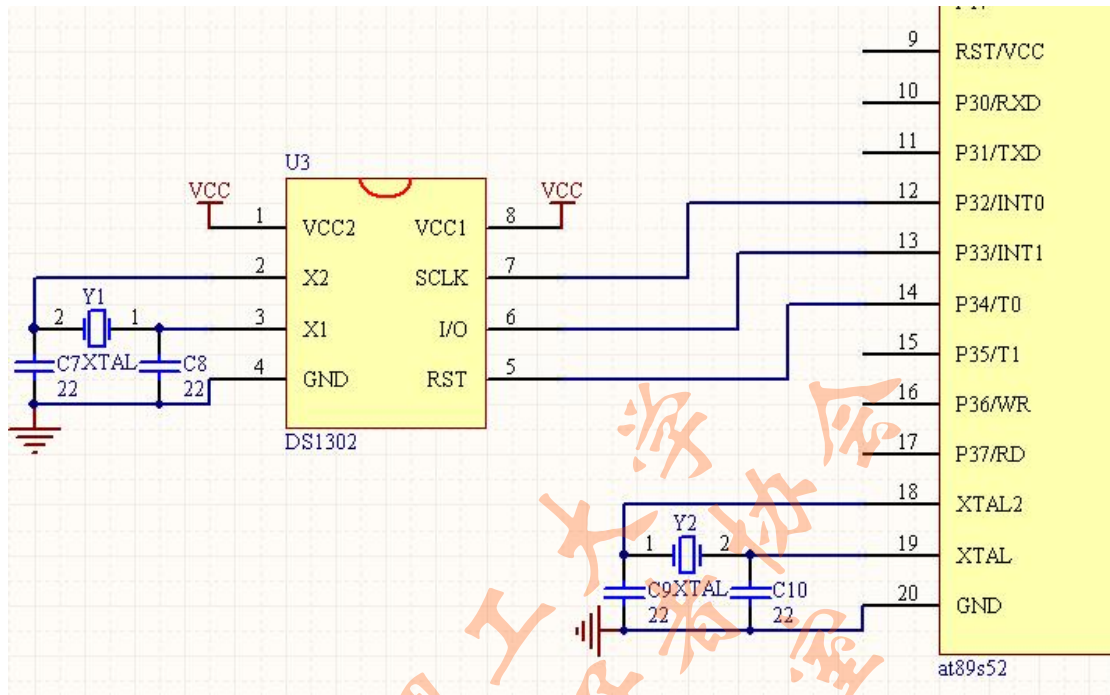
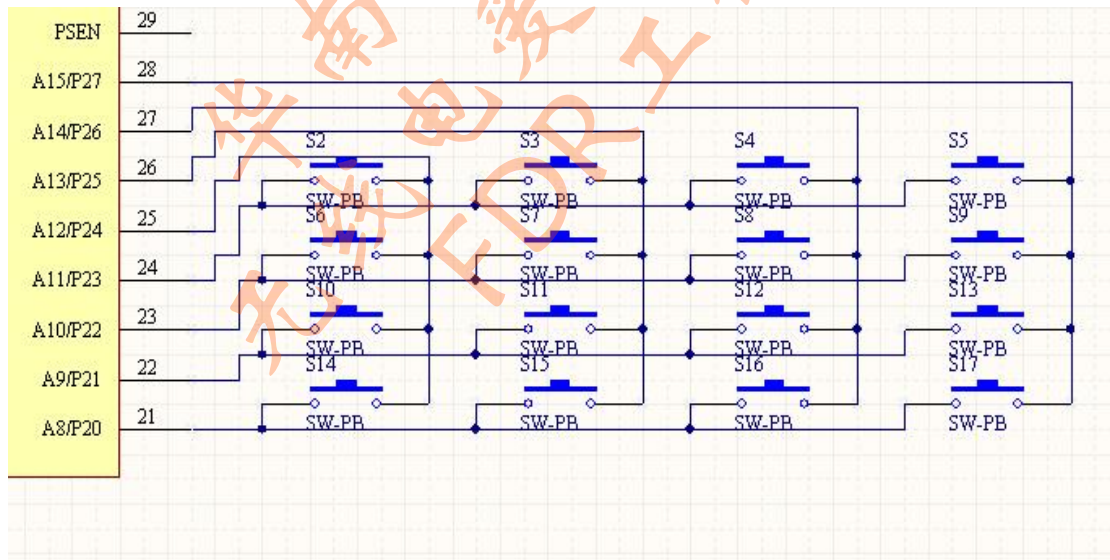


# 实验十四: DS1302 实时时钟实验

## 一、 硬件原理图:

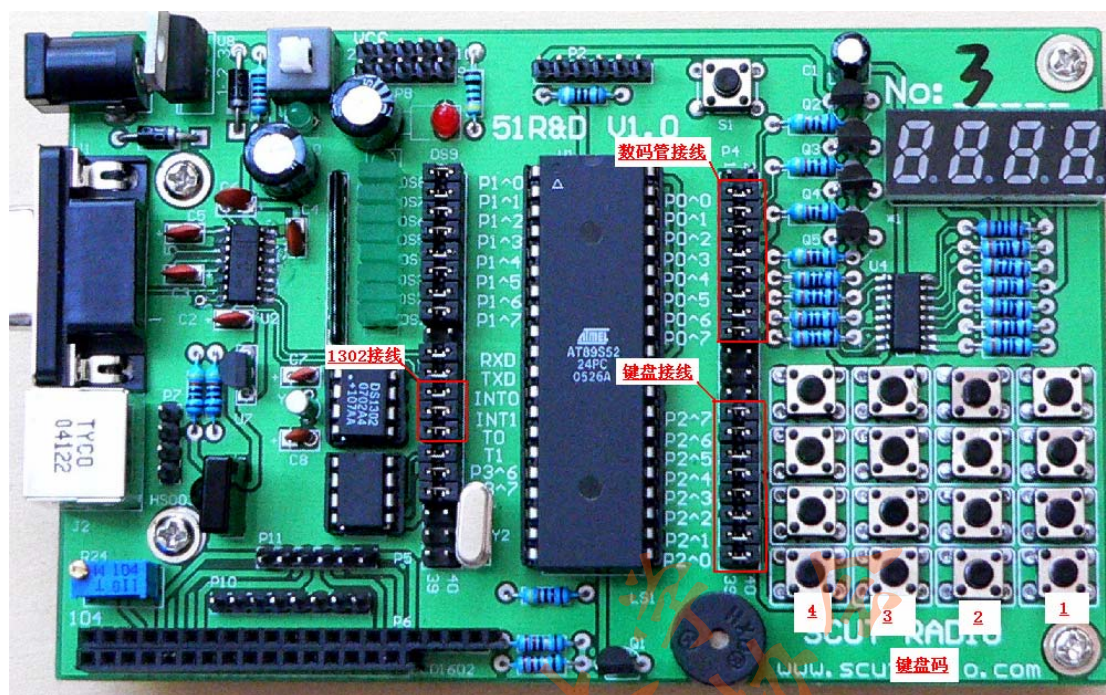


Ds1302 接线图



键盘接线

## 二、 硬件接线图:



### 三、实验原理:

DS1302 是美国DALLAS公司推出的一种高性能、低功耗、带RAM的实时时钟电路，它可以对年、月、日、周日、时、分、秒进行计时，具有闰年补偿功能，工作电压为 2.5V~5.5V。采用三线接口与CPU进行同步通信，并可采用突发方式一次传送多个字节的时钟信号或RAM数据。DS1302 内部有一个 31×8 的用于临时性存放数据的RAM寄存器。DS1302 是DS1202 的升级产品，与DS1202 兼容，但增加了主电源/后背电源双电源引脚，同时提供了对后背电源进行涓细电流充电的能力。

**2.1 引脚功能及结构** 图 1 示出DS1302 的引脚排列,其中 $V_{CC1}$ 为后备电源,  $V_{CC2}$ 为主电源。在主电源关闭的情况下,也能保持时钟的连续运行。DS1302 由  $V_{CC1}$ 或 $V_{CC2}$ 两者中的较大者供电。当 $V_{CC2}$ 大于 $V_{CC1}+0.2V$ 时,  $V_{CC2}$ 给DS1302 供电。当 $V_{CC2}$ 小于 $V_{CC1}$ 时, DS1302 由 $V_{CC1}$ 供电。X1 和X2 是振荡源,外接 32.768kHz晶振。RST是复位/片选线,通过把RST输入驱动置高电平来启动所有的数据传送。RST 输入有两种功能:首先, RST接通控制逻辑,允许地址/命令序列送入移位寄存器;其次, RST提供终止单字节或多字节数据的传送手段。当RST为高电平时,所有的数据传送被初始化,允许对DS1302 进行操作。如果在传送过程中RST置为低电平,则会终止此次数据传送,I/O引脚变为高阻态。上电运行时,在 $V_{CC} \geq 2.5V$ 之前, RST必须保持低电平。只有在SCLK为低电平时,才能将RST置为高电平。I/O为串行数据输入输出端(双向),后面有详细说明。SCLK始终是输入端。

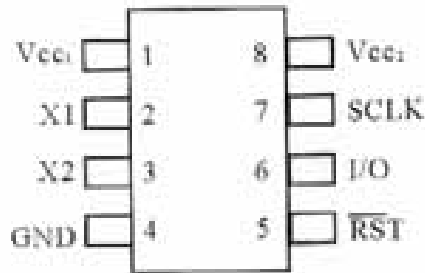


图1 所示为 DS1302 的引脚图

**2.2 DS1302 的控制字节** DS1302 的控制字如图 2 所示。控制字节的最高有效位(位 7)必须是逻辑 1, 如果它为 0, 则不能把数据写入 DS1302 中, 位 6 如果为 0, 则表示存取日历时钟数据, 为 1 表示存取 RAM 数据;位 5 至位 1 指示操作单元的地址;最低有效位(位 0)如为 0 表示要进行写操作, 为 1 表示进行读操作, 控制字节总是从最低位开始输出。

### 2.3 数据输入输出(I/O)

在控制指令字输入后的下一个 **SCLK 时钟的上升沿**时, 数据被写入 DS1302, 数据输入从低位即位 0 开始。同样, 在紧跟 8 位的控制指令字后的下一个 **SCLK 脉冲的下降沿**读出 DS1302 的数据, 读出数据时从低位 0 位到高位 7。 DS1302 有 12 个寄存器, 其中有 7 个寄存器与日历、时钟相关, 存放的数据位为 BCD 码形式,其日历、时间寄存器及其控制字见表 1。

表 1 日历、时间寄存器及其控制字

寄存器名称	命令字		取值范围	各位内容							
	写操作	读操作		7	6	5	4	3	2	1	0
秒寄存器	80H	81H	00 - 59	CH	10SEC						SEC
分寄存器	82H	83H	00 - 59	0	10MIN						MIN
时寄存器	84H	85H	01 - 12 或 00 - 23	12/24	0	10 HR					HR
日寄存器	86H	87H	01 - 28, 29, 30, 31	0	0	10DATE					DATE
月寄存器	88H	89H	01 - 12	0	0	0	10M				MONTH
周寄存器	8AH	8BH	01 - 07	0	0	0	0	0			DAY
年寄存器	8CH	8DH	00 - 99				10YEAR				YEAR

**2.4 程序功能:** 对 ds1302 进行写时间, 并读出来放在数码管上显示, 键盘右

下角为第一个键，底排键从右到左键码为 1~4。按下 1，显示分秒；按下 2，显示星期和小时；按下 3，显示月日；按下 4，显示年份。默认显示分秒。

#### 四、程序代码：

```
#include<reg52.h>

#define LEDPORT P0      //数码管接线
sbit SCLK=P3^2;        //ds1302 接线
sbit IO=P3^3;
sbit RST=P3^4;

sbit ACC7=ACC^7;
sbit ACC0=ACC^0;

unsigned char times[7]={25,33,23,6,11,2,0x07};//用于存放时间
unsigned char KEY=0;    //用于读取键盘值

void write_1302_byte(unsigned char d);      //向 1302 写入一字节数据 d
unsigned char read_1302_byte(void);        //从 1302 读出一字节数据
并返回
void write_1302_reg(unsigned char add,unsigned char d); //向 1302 地址 add
处写入数据 d
unsigned char read_1302_reg(unsigned char add);        //从 1302 地址 add
处读出数据并返回
void write_1302_time(unsigned char *time);           //设置时间
void read_1302_time(unsigned char time[]);          //读出时间

/*=====*/
/*          向 1302 当前地址处写入 1 字节数据          */
/*=====*/
void write_1302_byte(unsigned char d)
{
    unsigned char i;
    ACC=d;          //将 8 位数据写入 ACC
    for(i=8;i>0;i--) //循环 8 次将 ACC8 位数据从低位到高位写入 1302
    {
        IO=ACC0;    //将 ACC 的最低位转送到 IO 口
        SCLK=1;     //上升沿写入 1 位数据
        SCLK=0;
        ACC=ACC>>1; //将 ACC 次低位变为最低位
    }
}
/*=====*/
```



```
/*=====*/
/*          从 1302 的当前地址处读出 1 字节数据
*/
/*=====*/
unsigned char read_1302_byte(void)
{
    unsigned char i;
    for(i=8;i>0;i--)
    {
        ACC=ACC>>1;
        ACC7=IO;
        SCLK=1; //时钟下降沿读 1 位数据
        SCLK=0;

    }
    return (ACC);
}
/*=====*/

/*=====*/
/*          将数据 Data 写入 1302 寄存器 add 处
*/
/*=====*/
void write_1302_reg(unsigned char add,unsigned char d)
{
    RST= 0;
    SCLK=0;
    RST= 1;
    write_1302_byte(add); //将 1302 的指针移到 add 处
    write_1302_byte(d);  //往 add 处写入数据
    SCLK=1;
    RST=0;                //停止写数据
}
/*=====*/

/*=====*/
/*          读寄存器 add 处的值
*/
/*=====*/
unsigned char read_1302_reg(unsigned char add)
{
    unsigned char d;
    RST=0;
    SCLK=0;
    RST=1;
```

```
    write_1302_byte(add);
    d=read_1302_byte();
    SCLK=1;
    RST=0;
    return (d);
}
/*=====*/

/*=====*/
/*          设置时间,time[0]-time[6]数据存放顺序为:秒,分,时,日,月,星期,
年          */
/*=====*/
void write_1302_time(unsigned char *time)
{
    unsigned char add=0x80;      //地址 add 初值(秒),偶数地址为只写
    unsigned char i;
    unsigned char timeBCD[7];    //用以存放 time 数据的 BCD 码值
    bdata unsigned char l,h;     //单位变量,分别存放时间数据(8421BCD 码)的
    低 4 位和高 4 位
    for(i=0;i<7;i++)            //将时间数据转为 BCD 码放入 timeBCD 中
    {
        l=time[i]%10;
        h=time[i]/10;
        timeBCD[i]=h*16+l;
    }
    write_1302_reg(0x8e,0x00);  //禁止写
    for(i=0;i<7;i++)
    {
        write_1302_reg(add,timeBCD[i]); //将时间数据写入 1302 对应的寄存器
        add+=2;                          //地址移动,确保地址为偶数
    }
    write_1302_reg(0x8e,0x80);    //允许写
}
/*=====*/

/*=====*/
/*          读取当前时间
*/
/*=====*/
void read_1302_time(unsigned char time[])
{
    unsigned char i;
    unsigned char add=0x81;      //设置地址 add 初值(秒),奇数为只读
    bdata unsigned char l,h;     //单位变量,分别存放时间数据(8421BCD 码)
```

的低 4 位和高 4 位,用以进行十进制转换

```

write_1302_reg(0x8e,0x00); //禁止写
for(i=0;i<7;i++)
{
    time[i]=read_1302_reg(add); //将时间数据(8421BCD 码)从 1302 对应的寄存器中读出
    l=time[i]&0x0f;           //l 存放 time 的低 4 位,即个位
    h=(time[i]>>4)&0x0f;     //h 存放 time 的高 4 位,即十位
    time[i]=h*10+l;         //时间数据以十进制形式放进 time[i]中
    add+=2;                 //地址移动,确保地址为奇数
}
}

```

```

/*=====*/
void delays(unsigned char i)//延时函数
{
    unsigned char j;
    while(i--)
        for(j=101;j>1;j--);
}
/*=====*/
/*          读键盘值          */
/*=====*/

```

//将读到的键盘值放入全局变量 KEY 中

```

void keyread()
{
    unsigned char x,y,z;
    P2=0xf0;           //列扫描
    P2=0xf0;           //列扫描
    if(P2!=0xf0)      //若有按下信号
    {
        delays(5);
        y=P2;          //保存行扫描时有键按下时状态
        P2=0x0f;       //行扫描
        delays(5);
        x=P2;          //保存列扫描时有键按下时状态
        z=x|y;         //取出键值
        switch(z)      //判断键值
        {
            case 0xe7: KEY=4;break;
            case 0xd7: KEY=8;break;
            case 0xb7: KEY=12;break;
            case 0x77: KEY=16;break;
            case 0xeb: KEY=3;break;
            case 0xdb: KEY=7;break;
        }
    }
}

```

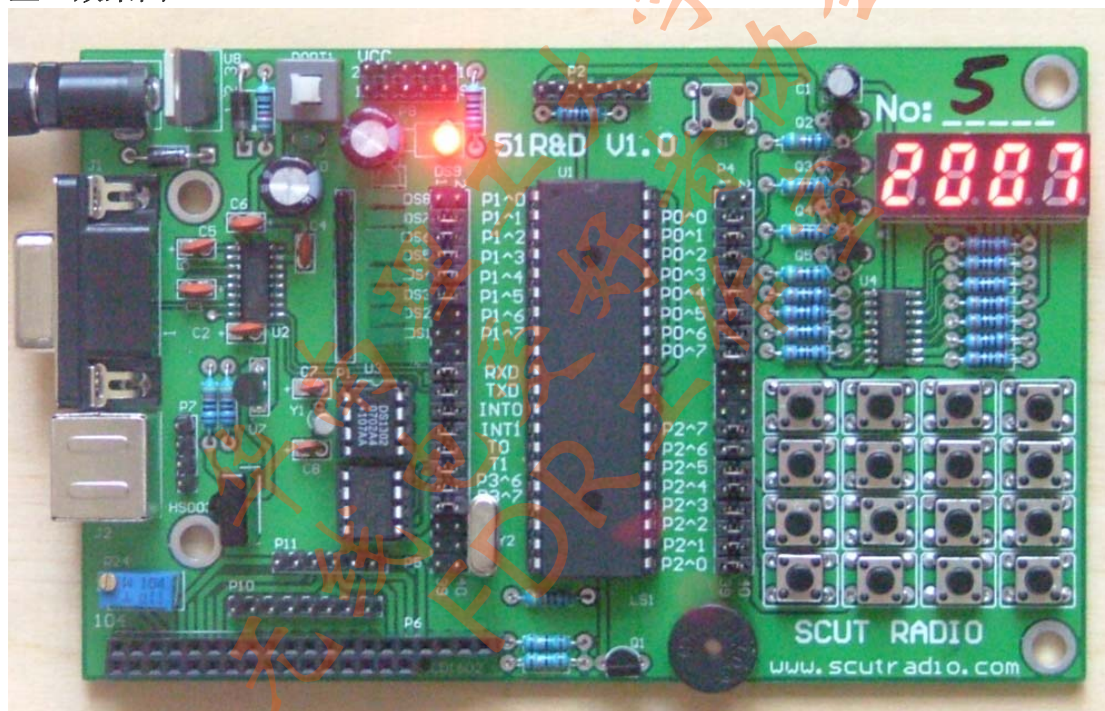
```
        case 0xbb: KEY=11;break;
        case 0x7b: KEY=15;break;
        case 0xed: KEY=2;break;
        case 0xdd: KEY=6;break;
        case 0xbd: KEY=10;break;
        case 0x7d: KEY=14;break;
        case 0xee: KEY=1;break;
        case 0xde: KEY=5;break;
        case 0xbe: KEY=9;break;
        case 0x7e: KEY=13;break;
    }
    delayms(5);
}
P2=0xff;
}
/*-----数码管显示函数-----
参数:number 要显示的数字
参数:pos    要显示的位置(从左到右为 1--4)
返回值:无
-----*/
void display(unsigned char number,unsigned char pos)//数码管显示函数
{
    unsigned char temp;           //临时变量
    if(number<10 && pos<5 && pos>0)//确定数据合法
    {
        temp=(number<<4)&0xf0;    //获得要显示的数据
        temp+=1<<(pos-1);        //送位置位
        LEDPORT=temp;           ////送显示数据,开始显示
    }
}
/*****显示月日和时分秒的函数*****/
void display_hour_and_minute(unsigned char count,unsigned char i)
{
    if(i==0)
    {
        if(count>=10)
        {
            display(count/10,1);
            delayms(1);
            display(count%10,2);
        }
        else display(count%10,1);
    }
    else
```



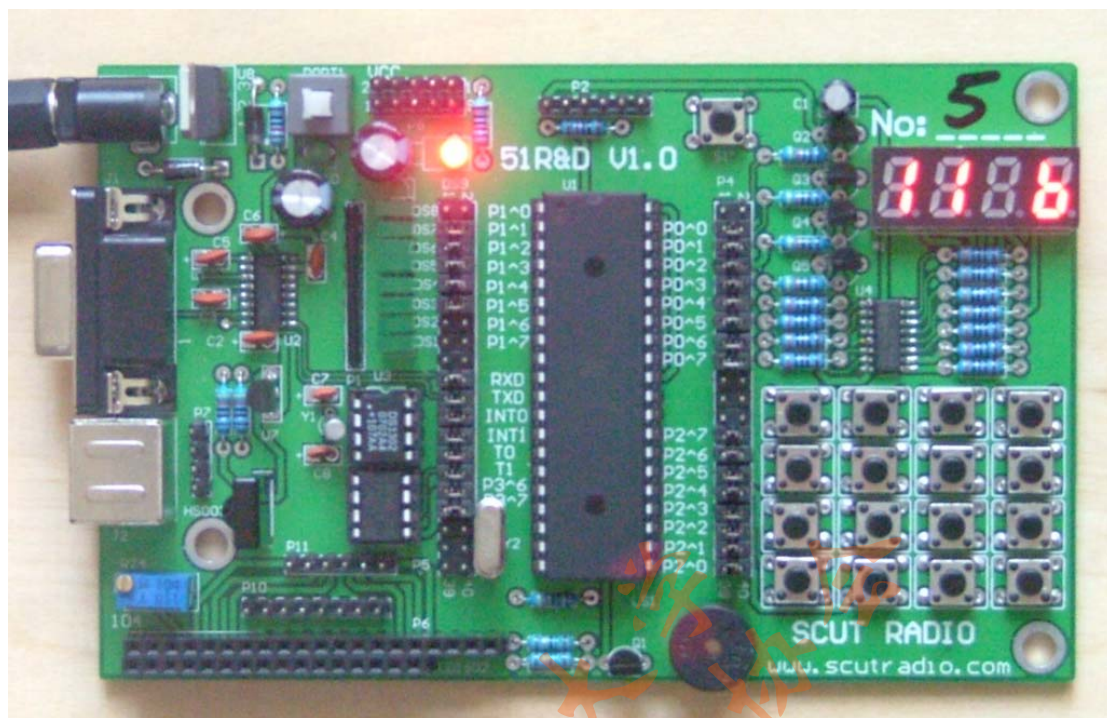
```
{
    if(count>=10)
    {
        display(count/10,3);
        delayms(1);
        display(count%10,4);
    }
    else display(count%10,4);
}
delayms(1);
}
/*****显示年和星期的函数*****/
void display_year_and_weak(unsigned char count,unsigned char i)
{
    if(i==0)
    {
        display(2,1);
        delayms(1);
        display(0,2);
        delayms(1);
        display(count/10,3);
        delayms(1);
    }
    display(count%10,4);
    delayms(1);
}
void main() //主函数
{
    unsigned int j=2000;
    write_1302_time(times); //写初始时间
    KEY=1;
    while(1)
    {
        read_1302_time(times);
        keyread();
        while(KEY==1 && j--) //显示分秒
        {
            display_hour_and_minute(times[0],1);
            display_hour_and_minute(times[1],0);
        }
        while(KEY==2 && j--) //显示星期和小时
        {
            display_hour_and_minute(times[2],1);
            display_hour_and_minute(times[5],0);
        }
    }
}
```

```
}  
while(KEY==3 && j--)  
{  
    display_hour_and_minute(times[3],1);  
    display_hour_and_minute(times[4],0);  
}  
while(KEY==4 && j--)  
{  
    display_year_and_weak(times[6],0);  
    delays(1);  
}  
j=50;  
}  
}
```

五、效果图:



图一



图二

华南理工大学  
无线电爱好者  
FDR工作室