

一、概述

在编写单片机程序的过程中，键盘作为一种人机接口的实现方式，是很常用的。而一般的实现方法大概有：

1、外接键盘扫描芯片（例如 8279，7279 等等），然后由该芯片来完成去抖、键值读取、中断请求等功能。然后单片机响应中断并读取键值，有的时候也可以采用轮训的方式。

2、如果按键数比较少，那么可以直接将按键接到单片机的 I/O 口，然后各按键取逻辑或再送到单片机的中断管脚（对于 51 体系），单片机响应中断后再去读取 I/O 口的数据。如果单片机的中断向量比较多（例如 AVR 系列的单片机，每个 I/O 都可以作为中断），那么也可以直接把各个按键接到各个具有中断功能的 I/O 上面。在中断处理程序中往往需要执行这样一个操作序列：延时一定时间来去抖，如果按键有效那么等待按键释放。

这两种方法都有比较明显的缺陷：

第一种方法需要专门的外围芯片，增加成本，且一般不容易检测按键的按下、释放以及长按键等一些事件。

第二种方法同样不容易检测按键的按下、释放以及长按键等一些事件。且采用软件延时的方式，浪费 CPU 资源，很不可取。

二、扫描式方法

鉴于以上两种方法的缺点，我们可以采用扫描式的方法来判断按键事件。

扫描方法即 CPU 在一定的节奏下去扫描按键数据线上的信号，然后分析并确定按键事件。扫描节奏一般为 20MS

三、状态机

在软件工程中，有这样一个概念，即状态机。

状态机是一个抽象的概念，即把一个过程抽象为若干个状态之间的切换，这些状态之间存在着一定的联系。

举个例子：在操作系统中有一个关于进程调度的经典论述。

即把进程的调度过程抽象为运行、就绪、挂起以及睡眠等状态之间的切换。各个状态之间在满足一定条件下才能进行切换。

在状态机程序的编写中有两点需要注意：

- 1、过程的抽象。
- 2、切换的条件以及如何切换。

四、按键过程的状态机分析

众所周知，一个键按下之后的波形是这样的（假定低有效）：
在有键按下后，数据线上的信号出现一段时间的抖动，然后为低，然后当按键释放时，信号抖动一段时间后变高。当然，在数据线为低或者为高的过程中，都有可能出现一些很窄的干扰信号。

1、状态抽象

因此，我们对这个过程抽象为这么几个阶段：

- (1)、空闲状态，即数据线信号为高，这里假定为 S1 状态
- (2)、确认真的有键按下的状态，这里假定为 S2 状态。
- (3)、键按下的状态，这里假定为 S3 状态。
- (4)、确认真的有键释放的状态，这里假定为 S4 状态。

2、状态切换

在 S1 状态，如果信号线为高，那么继续保持 S1 状态，如果信号线为低，那么切换到 S2 状态。

在 S2 状态，如果信号线为高，那么切换到 S1 状态，如果信号线为低，那么切换到 S3 状态，此时表示有了键按下的消息事件，把此事件存入消息队列（如果系统不需要此消息，那么为了简单起见，此时可以不存入这个键按下事件）。

在 S3 状态，如果信号线为高，那么切换到 S4 状态，如果信号线为低，那么保持 S3 状态，并对信号为低这一状态进行计数。

在 S4 状态，如果信号线为高，那么切换到 S1 状态，此时表示有了键释放的消息事件，把此消息存入消息队列（如果系统不需要此消息，那么为了简单起见，此时可以不存入这个键按下事件），同时还需要对信号为低这一状态的计数进行判断，如果大于一定的阈值，那么表示之前是一个长按键消息事件，小于此阈值，则表示之前为一个短按键消息事件。如果信号线为低，则切换到 S3 状态。

五、程序实现

```
/*  
*****  
FileName: type.h
```

Author: 原野之狼

Version :V1.0

Date: 2008.1.2

Description:

History:

<author> <time> <version > <desc>

*****/

#ifndef _TYPE_H_

#define _TYPE_H_

//type define

#define UINT8 unsigned char

#define INT8 char

#define UINT16 unsigned int

#define INT16 signed int

#define UINT32 unsigned long

#define INT32 signed long

#define FLP32 float

#endif

/******

FileName: includes.h

Author: 原野之狼

Version :V1.0

Date: 2008.1.2

Description:

History:

<author> <time> <version > <desc>

```

*****/

#ifndef _INCLUDES_H_
#define _INCLUDES_H_

//system header files
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <stdarg.h>
#include <avr/io.h>
#include <avr/signal.h>
#include <avr/interrupt.h>
#include <avr/wdt.h>

//user header files
#include "type.h"
#include "queue.h"
#include "key.h"

#define SYSTEM_FREQUENCY_HZ 8000000

#endif

/*****
  FileName: queue.h

  Author: 原野之狼

  Version :V1.0

  Date: 2008.1.2

  Description:

  History:

    <author>      <time>      <version >      <desc>

*****/

```

```
#ifndef _QUEUE_H_
#define _QUEUE_H_

#include "type.h"

class CQueue
{
private:
    INT8 *pBuf;
    UINT16 BufLen;
    INT8 *pHead;
    INT8 *pTail;
    UINT16 count;
public:
    UINT8 IsQueueEmpty(void);
    void QueueInit(INT8 *pBuffer,UINT16 len);
    UINT8 AddInQueue(INT8 dat);
    UINT8 RequestFrQueue(INT8 *pDat);
};

#endif

/*****
  FileName: queue.cpp

  Author: 原野之狼

  Version :V1.0

  Date: 2008.1.2

  Description:

      management of queue

  History:

      <author>      <time>      <version >      <desc>
```

```
*****/
```

```
#include "includes.h"
```

```
UINT8 CQueue::IsQueueEmpty(void)
{
    return 1;
}
```

```
void CQueue::QueueInit(INT8 *pBuffer, UINT16 len)
{
    pBuf=pBuffer;
    pHead=pBuf;
    pTail=pBuf;
    count=0;
    BufLen=len;
}
```

```
UINT8 CQueue::AddInQueue(INT8 dat)
{
    if(count<BufLen)
    {
        (*pTail++)=dat;
        count++;

        if(pTail==(pBuf+BufLen))
        {
            pTail=pBuf;
        }
        return 1;
    }
    else
    {
        return 0;
    }
}
```

```
UINT8 CQueue::RequestFrQueue(INT8 *pDat)
{
    if(count)
    {
```

```

        *pDat>(*pHead++);
        if(pHead==(pBuf+BufLen))
            pHead=pBuf;
        count--;
        return 1;
    }
    else
    {
        return 0;
    }
}

/*****
FileName: key.h

Author: 原野之狼

Version :V1.0

Date: 2008.1.2

Description:

History:

    <author>      <time>      <version >      <desc>

*****/

#ifndef _KEY_H_
#define _KEY_H_

#include "type.h"

#define GET_KEY1_SIGNAL PINE&(OX01<<OX02)
#define GET_KEY2_SIGNAL PINE&(OX01<<OX03)

#define MSG_DOWN OX01
#define MSG_UP OX02
#define MSG_SHORT_CLICK OX03
#define MSG_LONG_CLICK OX04

```

```

class CSingleKeyManager
{
private:

    #define KEY_STATE_IDLE 0X01
    #define KEY_STATE_IS_DOWN 0X02
    #define KEY_STATE_DOWN 0X03
    #define KEY_STATE_IS_UP 0X04
    UINT8 m_state;

    UINT8 m_DownCount;

    #define MAX_MSG_LENGTH 0X10
    INT8 m_MsgBuf[MAX_MSG_LENGTH];

    CQueue m_MessageQueue;

public:
    CSingleKeyManager();
    void StateChange(UINT8 LineHighLow);
    UINT8 GetMsg(void);
};

#endif

/*****
FileName: key.cpp

Author: 原野之狼

Version :V1.0

Date: 2008.1.2

Description:
    key management
    1. scan mode
    2. short clicked
    3. long clicked

```


4.more info refer to file:key.jpeg

History:

<author> <time> <version > <desc>

```
*****/
```

```
#include "includes.h"
```

```
CSingleKeyManager::CSingleKeyManager()
```

```
{  
    m_state=KEY_STATE_IDLE;  
    m_DownCount=0;  
    m_MessageQueue.QueueInit(m_MsgBuf, MAX_MSG_LENGTH);  
}
```

```
void CSingleKeyManager::StateChange(UINT8 LineHighLow)
```

```
{  
    switch(m_state)  
    {  
        case KEY_STATE_IDLE:  
            {  
                if(LineHighLow)  
                {  
                    asm("nop");  
                    // WriteLog("1H\n");  
                }  
                else  
                {  
                    m_state=KEY_STATE_IS_DOWN;  
                    // WriteLog("1L\n");  
                }  
            }  
            break;  
        case KEY_STATE_IS_DOWN:  
            {  
                if(LineHighLow)  
                {  
                    m_state=KEY_STATE_IDLE;  
                    // WriteLog("2H\n");  
                }  
            }  
            break;  
    }  
}
```

```

    }
    else
    {
        m_state=KEY_STATE_DOWN;
//      WriteLog("2L\n");
        if(!m_MessageQueue. AddInQueue(MSG_DOWN))
        {
            asm("nop");//error
//          WriteLog("KEY QUEUE ERROR\n");
        }
    }
}
break;
case KEY_STATE_DOWN:
{
    if(Li neHi ghLow)
    {
        m_state=KEY_STATE_I S_UP;
//      WriteLog("3H\n");
    }
    else
    {
        m_DownCount++;
        if(m_DownCount==255)
            m_DownCount=255;
//      WriteLog("3L\n");
    }
}
break;
case KEY_STATE_I S_UP:
{
    if(Li neHi ghLow)
    {
//      WriteLog("4H\n");
        m_state=KEY_STATE_I DLE;
        m_MessageQueue. AddInQueue(MSG_UP);
        if(m_DownCount>(2000/SYSTEM_RHYTHM_MS))
        {
//          WriteLog("LONG\n");
            m_MessageQueue. AddInQueue(MSG_LONG_CLICK);
            m_DownCount=0;
        }
    }
    else
    {

```

```

//          WriteLog("SHORT\n");
           m_MessageQueue.AddInQueue(MSG_SHORT_CLICK);
           m_DownCount=0;
           }
         }
       else
       {
//          WriteLog("4L\n");
           m_state=KEY_STATE_DOWN;
           }
       }
       break;
     default:
       asm("nop");
     }
  }
}

UINT8 CSingleKeyManager::GetMsg(void)
{
  INT8 msg;

  if(m_MessageQueue.RequestFrQueue(&msg))
  {
    return msg;
  }
  else
  {
    return 0x00;
  }
}

```

六、应用范例

```

/*****
  FileName: main.cpp

  Author: 原野之狼

  Version :V1.0

  Date: 2008.1.2

  Description:

```

History:

<author> <time> <version > <desc>

```
*****/
#include "includes.h"

CSingleKeyManager key1

//call this function every 20ms
Void TaskKeyScan(void)
{
    key1.StateChange(GET_KEY1_SIGNAL);
}

UINT8 main(void)
{
    while(1)
    {
        switch(key1.GetMsg())
        {
            //add your message handler here
        }
    }
}
```