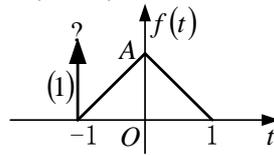




5. 设  $f(t)$  为一有限频宽信号，频带宽度为  $B$ Hz，试求  $f(2t)$  的奈奎斯特抽样率  $f_N = \underline{\hspace{2cm}}$  和抽样间隔  $T_N = \underline{\hspace{2cm}}$ 。
6. 利用初值定理和终值定理分别求  $F(s) = \frac{s^2(1-e^{-2s})}{s+1}$  原函数的初值  $f(0_+) = \underline{\hspace{2cm}}$ ，终值  $f(\infty) = \underline{\hspace{2cm}}$ 。
7. 序列  $X(n)$  的单边  $Z$  变换为  $X(Z) = z^2 + 1 + Z^{-1} + 6Z^{-2}$ ，则序列  $x(n)$  用单位样值信号表示，则  $x(n) = \underline{\hspace{4cm}}$ 。
8. 为使线性时不变离散系统是稳定的，其系统函数  $H(Z)$  的极点必须在  $Z$  平面的  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。

三、画图题按各小题的要求计算、画图和回答问题。

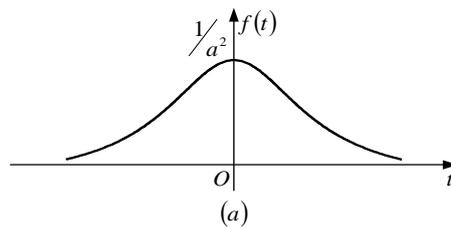
1. 已知  $f(t)$  波形如图所示，试画出  $f\left(2 - \frac{t}{3}\right)$  的波形。



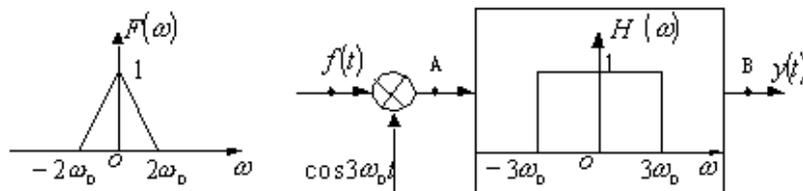
2. 已知信号  $x(t) = 16\cos\left(20\pi t + \frac{\pi}{4}\right) + 6\cos\left(30\pi t + \frac{\pi}{6}\right) + 4\cos\left(40\pi t + \frac{\pi}{3}\right)$ 。

- (1) 画出双边幅度谱和相位谱图；  
(2) 计算并画出信号的功率谱。

3. (8分) 求图示信号  $x(t) = \frac{1}{a^2 + t^2}$  的傅里叶变换，并画出频谱图。



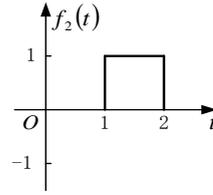
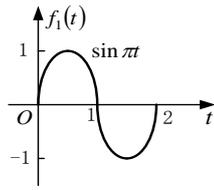
4. 下图所示系统中，激励信号  $f(t)$  的傅立叶变换为已知，画出该系统 A 点和 B 点的频谱图。



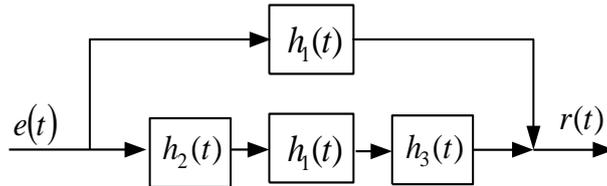
5. 对系统函数  $H(z) = \frac{z}{z-0.5}$  的系统，(1) 画出其零极点图，(2) 大致画出所对应的幅度频率响应，(3) 指出它们是低通、带通、高通还是全通网络。

四、计算题

1. (8分) 已知  $f(n) = \left\{ \frac{1}{2}, -1, 0 \right\}$ ， $h(n) = \left\{ -\frac{1}{2}, 2, 1, 0 \right\}$ ，求卷积  $y(n) = f(n) * h(n)$ 。
2. (8分) 用图解法求图中信号的卷积  $f(t) = f_1(t) * f_2(t)$ 。



3. (8分) 如图所示系统由几个子系统组成, 各子系统的冲激响应为  $h_1(t) = u(t)$ ,  $h_2(t) = \delta(t-1)$ ,  $h_3(t) = -\delta(t)$ , 试求此系统的冲激响应  $h(t)$ ; 若以  $e(t) = e^{-t}u(t)$  作为激励信号, 用时域卷积法求系统的零状态响应。



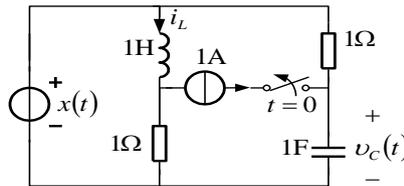
4. (8分) 描述线性非时变系统的微分方程为

$$\frac{d^2 y(t)}{dt^2} - (k+2) \frac{dy(t)}{dt} + 6y(t) = 3x(t)$$

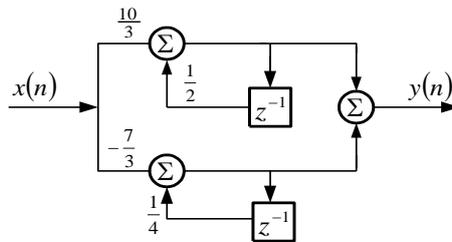
(1) 写出系统函数  $H(s)$  的表达式;

(2) 欲使系统稳定, 试确定  $k$  的取值范围。

5. (8分) 电路如图所示,  $t=0$  时开关打开, 已知  $x(t) = 2e^{-2t}u(t)$ , 试用复频域分析法, 求  $t \geq 0$  的电容电压  $v_c(t)$ , 并指出零输入响应和零状态响应。



6. (15分) 离散系统如图示



(1) 求系统函数;

(2) 写出系统的差分方程式;

(3) 求系统的单位样值响应。

7. (10分) 已知一连续因果 LTI 系统的频响特性为  $H(\omega) = R(\omega) + jI(\omega)$ , 证明: 如果系统的冲激响应  $h(t)$  在原点无冲激, 那么  $R(\omega)$  和  $I(\omega)$  满足下面方程:  $R(\omega) = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{I(\lambda)}{\omega - \lambda} d\lambda$ ,

$$I(\omega) = -\frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{R(\lambda)}{\omega - \lambda} d\lambda$$

北京邮电大学 2003 年硕士研究生入学试题(B)

一、单项选择题

- 求信号  $e^{-(2+j5)t}u(t)$  的傅里叶变换: 【 】  
 A:  $\frac{1}{2+j\omega}e^{j5\omega}$ , B:  $\frac{1}{5+j\omega}e^{j2\omega}$ ,  
 C:  $\frac{1}{-2+j(\omega-5)}$ , D:  $\frac{1}{2+j(\omega+5)}$ 。
- 已知信号  $f(t)$  的傅氏变换为  $F(j\omega) = \delta(\omega - \omega_0)$ , 则  $f(t)$  为 【 】  
 A:  $\frac{1}{2\pi}e^{j\omega_0 t}$ , B:  $\frac{1}{2\pi}e^{-j\omega_0 t}$   
 C:  $\frac{1}{2\pi}e^{j\omega_0 t}u(t)$ , D:  $\frac{1}{2\pi}e^{-j\omega_0 t}u(t)$
- 信号  $f(t) = \int_0^t \lambda h(t-\lambda)d\lambda$  的拉普拉斯变换为 【 】  
 A:  $\frac{1}{S}H(S)$ , B:  $\frac{1}{S^2}H(S)$ , C:  $\frac{1}{S^3}H(S)$ , D:  $\frac{1}{S^4}H(S)$ 。
- 信号  $u(t) - u(t-2)$  的拉普拉斯变换及收敛域为 【 】  
 A:  $F(s) = \frac{1}{s} - \frac{e^{-2s}}{s}$   $\text{Re}[S] > 0$ , B:  $F(s) = \frac{1}{s} - \frac{e^{-2s}}{s}$   $\text{Re}[S] > 2$   
 C:  $F(s) = \frac{1}{s} - \frac{e^{-2s}}{s}$  全  $s$  平面, D:  $F(s) = \frac{1}{s} - \frac{e^{-2s}}{s}$   $0 < \text{Re}[S] < 2$
- 单边拉普拉斯变换  $F(s) = \frac{e^{-(s+2)}}{s+2}$  的原函数  $f(t)$  等于: 【 】  
 A:  $e^{-2t}u(t-1)$ , B:  $e^{-2(t-1)}u(t-1)$ ,  
 C:  $e^{-2t}u(t-2)$ , D:  $e^{-2(t-2)}u(t-2)$ 。
- 序列  $f(n) = 2^{-n}u(n)$  的单边 Z 变换  $F(Z)$  等于: 【 】  
 A:  $\frac{z^{-1}}{2z-1}$ , B:  $\frac{z}{2z-1}$ , C:  $\frac{2z}{2z-1}$ , D:  $\frac{2z}{2z+1}$ 。
- 求信号  $x(n) = \cos \frac{n\pi}{2}$  的周期 【 】  
 A: 4, B: 2, C:  $0.2\pi$ , D:  $0.5\pi$ 。

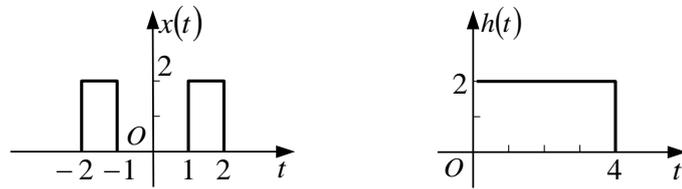
二、填空题不写解答过程, 写出每小题空格内的正确答案。

- 已知  $x(n) = \{3, 4, 5, 6\}$   $h(n) = x(0.5n-1) =$ \_\_\_\_\_。
- 两个时间函数  $f_1(t), f_2(t)$  在  $[t_1, t_2]$  区间内相互正交的条件是\_\_\_\_\_。
- 已知冲激序列  $\delta_T(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-nT)$ , 其指数形式的傅里叶级数为\_\_\_\_\_。
- 若连续线性时不变系统的输入信号为  $f(t)$ , 响应为  $y(t)$ , 则系统无畸变传输的时域表示式为  $y(t) =$ \_\_\_\_\_。



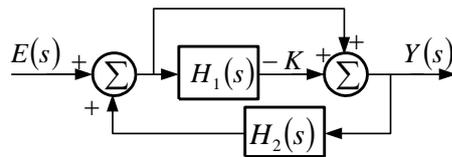
1. (8分) 已知  $x_1(n) = \left\{ 2, \underset{n=0}{3}, -1, 0, 0 \right\}$ ,  $x_2(n) = \left\{ \underset{n=0}{3}, 1, 0, 0, 2 \right\}$ , 求卷积  $x(n) = x_1(n) * x_2(n)$ 。

2. (8分) 用图解法求图中信号的卷积  $g(t) = x(t) * h(t)$ 。

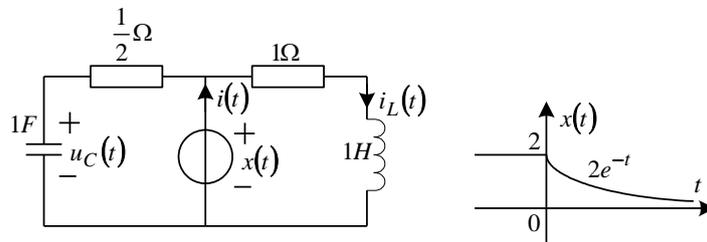


3. (8分) 已知某系统的数学模型为  $\frac{d^2 y(t)}{dt^2} + 3\frac{dy(t)}{dt} + 2y(t) = \frac{df(t)}{dt} + 2f(t)$ , 求系统的冲激响应  $h(t)$ ; 若输入信号为  $f(t) = e^{-3t}u(t)$ , 用时域卷积法求系统的零状态响应  $y_{zs}(t)$ 。

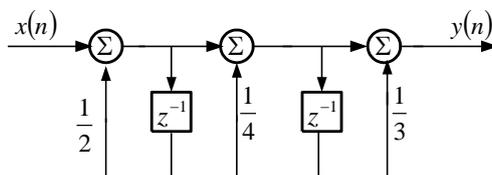
4. (8分) 图示系统中  $K > 0$ , 若系统具有  $H(s) = \frac{Y(s)}{E(s)} = 2$  的特性, 已知  $H_1(s) = \frac{1}{s+3}$ , (1) 求  $H_2(s)$ ; (2) 欲使  $H_2(s)$  是稳定系统的系统函数, 试确定  $K$  的取值范围。



5. (8分) 电路及其激励  $x(t)$  如图所示, 试用复频域分析法, 求  $t > 0$  时的  $u_C(t)$ , 并指出零输入响应和零状态响应。



6. (15分) 离散系统如图示



- (1) 求系统函数;  
 (2) 写出系统的差分方程式;  
 (3) 求系统的单位样值响应。
7. (10分) 已知一连续因果 LTI 系统的频响特性为  $H(\omega) = R(\omega) + jI(\omega)$ , 证明: 如果系统的冲激响应  $h(t)$  在  $t=0$  处无冲激, 那么  $R(\omega)$  和  $I(\omega)$  满足下面方程:  $R(\omega) = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{I(\lambda)}{\omega - \lambda} d\lambda$ ,

$$I(\omega) = -\frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{R(\lambda)}{\omega - \lambda} d\lambda.$$

北京邮电大学 2004 年硕士研究生入学试题(A)。

一、单项选择题

1. 与  $\delta(t)$  相等的表达式为 【 】

A:  $\frac{1}{4}\delta(2t)$     B:  $2\delta(2t)$     C:  $\delta(2t)$     D:  $\frac{1}{2}\delta(2t)$

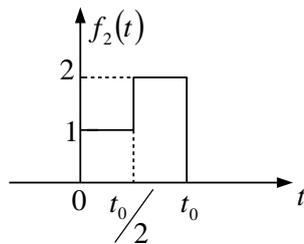
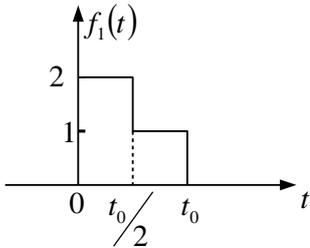
2. 求信号  $e^{-(2+j5)t}u(t)$  的傅里叶变换: 【 】

A:  $\frac{1}{2+j\omega}e^{j5\omega}$  ,    B:  $\frac{1}{2+j(\omega+5)}$  ,  
 C:  $\frac{1}{-2+j(\omega-5)}$  ,    D:  $\frac{1}{5+j\omega}e^{j2\omega}$  .

3. 信号  $f(t) = \int_0^t \lambda h(t-\lambda) d\lambda$  的拉普拉斯变换为 【 】

A:  $\frac{1}{S}H(S)$  ,    B:  $\frac{1}{S^2}H(S)$     C:  $\frac{1}{S^3}H(S)$  ,    D:  $\frac{1}{S^4}H(S)$  .

4. 如图所示信号  $f_1(t)$  的傅里叶变换  $F(j\omega)$  已知, 求信号  $f_2(t)$  的傅里叶变换为 【 】



A.  $F_1(-j\omega)e^{-j\omega_0 t}$     B.  $F_1(j\omega)e^{-j\omega_0 t}$   
 C.  $F_1(-j\omega)e^{j\omega_0 t}$     D.  $F_1(j\omega)e^{j\omega_0 t}$

5. 连续时间信号  $f(t)$  的最高频率  $\omega_m = 10^4 \pi$  rad/s, 若对其抽样, 并从抽样后的信号中恢复原信号  $f(t)$ , 则奈奎斯特间隔和所需低通滤波器的截止频率分别为

【 】

A:  $10^{-4}$  s,  $10^4$  Hz    B:  $10^{-4}$  s,  $5 \times 10^3$  Hz  
 C:  $5 \times 10^{-3}$  s,  $5 \times 10^3$  Hz    D:  $5 \times 10^{-3}$  s,  $10^4$  Hz

6. 已知一双边序列  $x(n) = \begin{cases} 2^n, n \geq 0 \\ 3^n, n < 0 \end{cases}$ , 其 Z 变换为 【 】

A:  $\frac{-z}{(z-2)(z-3)}$ ,  $2 < |z| < 3$     B:  $\frac{-z}{(z-2)(z-3)}$ ,  $|z| \leq 2, |z| \geq 3$   
 C:  $\frac{z}{(z-2)(z-3)}$ ,  $2 < |z| < 3$     D:  $\frac{-1}{(z-2)(z-3)}$ ,  $2 < |z| < 3$

7. 求信号  $x(n) = \cos \frac{n\pi}{2}$  的周期 【 】

A: 4 ,    B: 2 ,    C:  $0.2\pi$  ,    D:  $0.5\pi$  .

二、填空题

1.  $\int_{-\infty}^{\infty} e^{-j\omega t} \delta'(t) dt = \underline{\hspace{2cm}}$  .

2. 已知  $x(n) = \{0, 1, 2, 3, 4, 3, 2, 1\}$ , 则  $x(2n) =$  \_\_\_\_\_。

3. 两个时间函数  $f_1(t), f_2(t)$  在  $[t_1, t_2]$  区间内相互正交的条件是 \_\_\_\_\_。

4. 已知冲激序列  $\delta_T(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT_1)$ , 其指数形式的傅里叶级数为 \_\_\_\_\_。

5. 若连续线性时不变系统的输入信号为  $f(t)$ , 响应为  $y(t)$ , 则系统无畸变传输的时域表示式为  $y(t) =$  \_\_\_\_\_。

6. 利用初值定理和终值定理分别求  $F(s) = \frac{4s+5}{2s+1}$  原函数的初值  $f(0_+) =$  \_\_\_\_\_, 终值  $f(\infty) =$  \_\_\_\_\_。

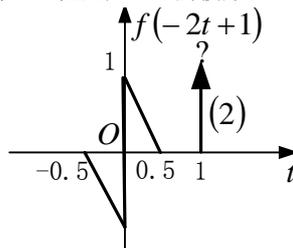
7. 序列  $x(n)$  的 Z 变换为  $X(z) = 8z^3 - 2 + z^{-1} - z^{-2}$ , 序列  $x(n)$  用单位样值信号表示, 则  $x(n) =$  \_\_\_\_\_。

8.  $f(n) = na^n u(n)$  的 Z 变换式  $F(Z) =$  \_\_\_\_\_。

9. 为使线性时不变离散系统是稳定的, 其系统函数  $H(Z)$  的极点必须在 Z 平面的 \_\_\_\_\_。

## 二、画图题

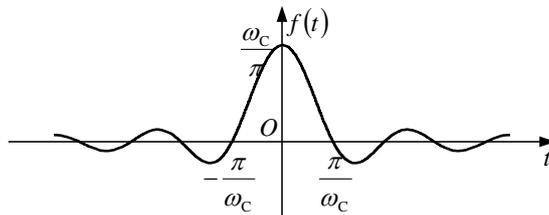
1. 已知  $f(-2t+1)$  波形如图所示, 试画出  $f(t)$  的波形。



2. 周期信号  $f(t) = 3 \cos t + \sin\left(5t + \frac{\pi}{6}\right) - 2 \cos\left(8t - \frac{2\pi}{3}\right)$

- (1) 画出单边幅度谱和相位谱图;
- (2) 计算并画出信号的功率谱。

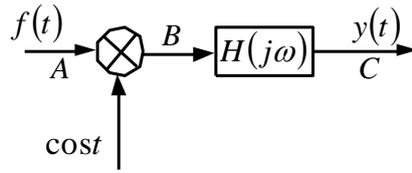
3. 求图示信号  $f(t) = \frac{\sin \omega_c t}{\pi t}$  的傅里叶变换, 并画出频谱图。



4. 图示系统中, 已知  $f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} e^{jnt}$  ( $-\infty < t < \infty$ ), ( $n$  为整数)

$s(t) = \cos t$  ( $-\infty < t < \infty$ ), 系统函数  $H(j\omega) = \begin{cases} 1 & (|\omega| < 1.5) \\ 0 & (|\omega| > 1.5) \end{cases}$

试画出 A, B, C 各点信号的频谱图。



$$H(z) = \frac{z}{z - 0.5}$$

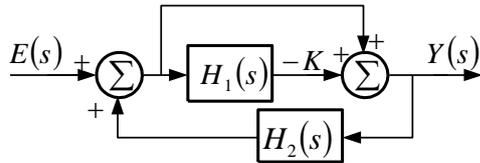
5. 对系统函数  $H(z) = \frac{z}{z - 0.5}$  的系统, 画出其零极点图, 大致画出所对应的幅度频率响应, 并指出它们是低通、高通还是全通网络。

三、 计算题 (本大题共 6 小题, 共 62 分)

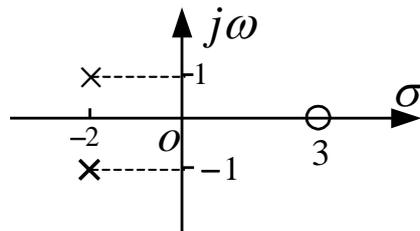
1. (8 分) 已知  $x_1(n) = \left\{ 2, \underset{\substack{\uparrow \\ n=0}}{3}, -1, 0, 0 \right\}$ ,  $x_2(n) = \left\{ \underset{\substack{\uparrow \\ n=0}}{3}, 1, 0, 0, 2 \right\}$ , 求卷积  $x(n) = x_1(n) * x_2(n)$ 。

2. (8 分) 已知某系统的数学模型为  $\frac{d^2 y(t)}{dt^2} + 3 \frac{dy(t)}{dt} + 2y(t) = \frac{df(t)}{dt} + 2f(t)$ , 求系统的冲激响应  $h(t)$ ; 若输入信号为  $f(t) = e^{-3t}u(t)$ , 用时域卷积法求系统的零状态响应  $y_{zs}(t)$ 。

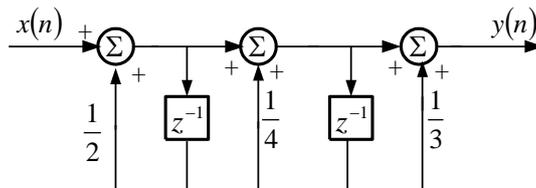
3. (8 分) 图示系统中, 已知  $H(s) = \frac{Y(s)}{E(s)} = 2$ , 且  $H_1(s) = \frac{1}{s+3}$ , (1) 求子系统  $H_2(s)$ ; (2) 欲使子系统  $H_2(s)$  为稳定系统, 试确定  $K$  的取值范围。



4. (13 分) 已知某因果 LTI 系统的系统函数  $H(s)$  的零极点图如图所示, 且  $H(0) = -1.2$ , 求
1. 系统函数  $H(s)$  及冲激响应  $h(t)$ ;
  2. 写出关联系统的输入输出的微分方程;
  3. 已知系统稳定, 求  $H(j\omega)$ , 当激励为  $\cos(3t)u(t)$  时, 求系统的稳态响应;



5. (15 分) 离散系统如图示



- (1) 求系统函数;
- (2) 写出系统的差分方程式;
- (3) 求系统的单位样值响应。

6. (10分) 证明:  $\int_{-\infty}^{\infty} \text{Sa}^2(t) dt = \pi$ 。(利用傅立叶变换性质)

北京邮电大学 2004 年硕士研究生入学试题 (B)

一、单项选择题 (本大题共 7 小题, 每题 3 分共 21 分) 在每小题列出的四个选项中只有一个是符合题目要求的, 错选、多选或未选均无分。

1. 若  $y(t) = x(t) * h(t)$ , 则当  $a > 0$  时,  $y(at)$  为 【 】

- A:  $ax(at) * h(t)$       B:  $x(t) * h(at)$   
 C:  $x(at) * h(at)$       D:  $ax(at) * h(at)$

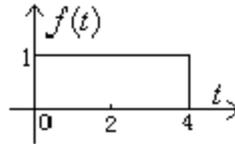
2. 已知信号  $f(t)$  的傅氏变换为  $F(j\omega) = \delta(\omega - \omega_0)$ , 则  $f(t)$  为 【 】

- A:  $\frac{1}{2\pi} e^{j\omega_0 t} u(t)$ ,      B:  $\frac{1}{2\pi} e^{-j\omega_0 t}$   
 C:  $\frac{1}{2\pi} e^{j\omega_0 t}$ ,      D:  $\frac{1}{2\pi} e^{-j\omega_0 t} u(t)$

3. 信号  $u(t) - u(t-2)$  的拉普拉斯变换及收敛域为 【 】

- A:  $F(s) = \frac{1}{s} - \frac{e^{-2s}}{s}$   $\text{Re}[S] > 0$ ,      B:  $F(s) = \frac{1}{s} - \frac{e^{-2s}}{s}$   $\text{Re}[S] > 2$   
 C:  $F(s) = \frac{1}{s} - \frac{e^{-2s}}{s}$  全  $s$  平面,      D:  $F(s) = \frac{1}{s} - \frac{e^{-2s}}{s}$   $0 < \text{Re}[S] < 2$

4. 信号  $f(t)$  如图所示, 频谱函数  $F(j\omega)$  等于 【 】



- (A)  $\frac{2\text{Sin } \omega}{\omega} e^{-j\omega}$ ,      (B)  $\frac{2\text{Sin } \omega}{\omega} e^{j2\omega}$ ,  
 (C)  $\frac{2\text{Sin } 2\omega}{\omega} e^{-j2\omega}$ ,      (D)  $\frac{2\text{Sin } 4\omega}{\omega} e^{-j\omega}$

6. 设  $f(t)$  为一有限频宽信号, 频带宽度为  $B$  Hz, 若对  $f\left(\frac{t}{2}\right)$  抽样, 并从抽样后的信号中恢复原信

号  $f\left(\frac{t}{2}\right)$ , 则奈奎斯特间隔和所需低通滤波器的截止频率分别为 【 】

- A:  $\frac{1}{2B}$  s,  $B$  Hz;      B:  $\frac{1}{B}$  s,  $2B$  Hz;      C:  $\frac{1}{B}$  s,  $B$  Hz;      D:  $\frac{1}{2B}$  s,  $2B$  Hz

6. 序列  $f(n) = 2^{-n} u(n)$  的单边 Z 变换  $F(Z)$  等于: 【 】

- A:  $\frac{z^{-1}}{2z-1}$ ,      B:  $\frac{z}{2z-1}$ ,      C:  $\frac{2z}{2z-1}$ ,      D:  $\frac{2z}{2z+1}$ .

7. 正弦序列  $x(n) = A \sin\left(\frac{1}{8}\pi n + \frac{\pi}{4}\right)$  的周期为 【 】

- A:  $\frac{1}{8}\pi$ ;      B:  $\frac{\pi}{4}$ ;      C: 16      D: 8

二、填空题

1.  $\int_{-\infty}^{\infty} \sin \pi t \delta(2t-1) dt = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

2. 已知  $x(n) = \{0, 2, 4, 2\}$  则  $x\left(\frac{n}{2}\right) = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

3. 信号  $f(t)$  的傅氏变换存在的充分条件是  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。

4. 已知冲激序列  $\delta_T(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-nT_1)$ , 其傅里叶变换为  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。

5. 若连续线性时不变系统的输入信号为  $f(t)$ , 响应为  $y(t)$ , 则系统无畸变传输的系统传输函数必须满足:  $H(j\omega) = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

6. 已知  $F(Z) = \frac{Z}{Z - \frac{1}{2}}$  在下列二种收敛域下求原函数  $f(n)$ :

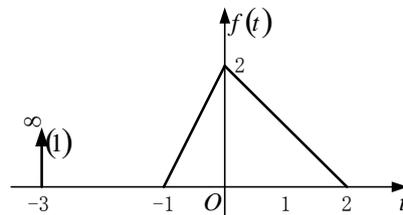
(1) 当  $|Z| > \frac{1}{2}$  时  $f(n) = \underline{\hspace{2cm}}$ , (2) 当  $|Z| < \frac{1}{2}$  时  $f(n) = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

7. 序列  $x(n)$  的 Z 变换为  $X(z) = 4z^3 + 1 + z^{-1} + 6z^{-2}$ , 序列  $x(n)$  用单位样值信号表示, 则  $x(n) = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

8. 序列  $x(n) = (n-3)u(n-2)$  的 z 变换  $X(z) = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

9. 为使线性时不变离散系统是稳定的, 其系统函数  $H(s)$  的极点必须在 s 平面的  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。

三、画图题 1. 已知  $f(t)$  波形如图所示, 试画出  $f\left(-\frac{1}{2}t-2\right)$  的波形。

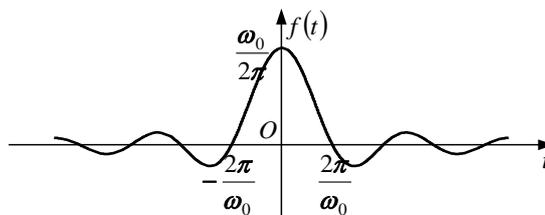


2. 周期信号  $f(t) = 2 + 6\cos(24\pi t - 120^\circ) + 4\cos(40\pi t) - 2\cos(56\pi t)$

(1) 求出基波频率  $f_1$

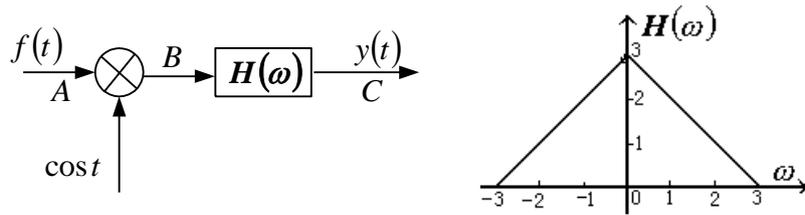
(2) 画出双边幅度谱  $F_n(nf_1)$  和相位谱图  $\varphi(nf_1)$ ;

3. 求图示信号  $f(t) = \frac{\sin \frac{\omega_0}{2} t}{\pi t}$  的傅里叶变换, 并画出频谱图。



4. 图示系统中, 已知  $f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} e^{jnt} \quad (-\infty < t < \infty), (n \text{ 为整数})$ ,

$s(t) = \cos t \quad (-\infty < t < \infty)$ , 系统函数  $H(\omega)$  如下图所示, 试画出 A,B,C 各点信号的频谱图。



$$H(z) = \frac{z}{z+0.5}$$

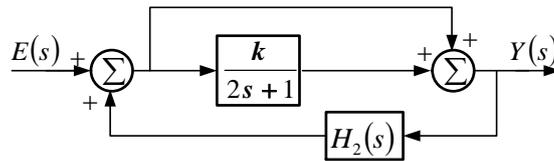
5. 对系统函数  $H(z) = \frac{z}{z+0.5}$  的系统, 画出其零极点图, 大致画出所对应的幅度频率响应, 并指出它们是低通、高通还是全通网络。

四、计算题 (本大题共 7 小题, 共 62 分)

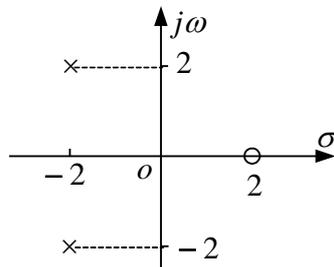
1. (8 分) 已知  $x_1(n) = \left\{ \underset{\uparrow n=0}{0}, 1, 2, 3, 4 \right\}$ ,  $x_2(n) = \left\{ 1, 1, 1, 1, 0, \underset{\uparrow n=0}{0} \right\}$ , 求卷积  $x(n) = x_1(n) * x_2(n)$ 。

2. (8 分) 已知某系统的数学模型为  $\frac{d^2 y(t)}{dt^2} + 4 \frac{dy(t)}{dt} + 3y(t) = \frac{df(t)}{dt} + 5f(t)$ , 求系统的冲激响应  $h(t)$ ; 若输入信号为  $f(t) = e^{-2t} u(t)$ , 用时域卷积法求系统的零状态响应  $y_{zs}(t)$ 。

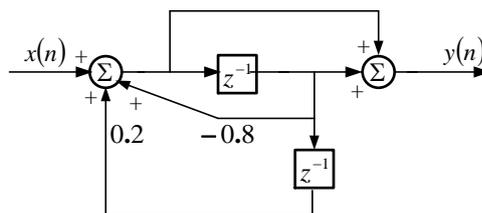
3. (8 分) 图示系统中已知  $H(s) = \frac{Y(s)}{E(s)} = 4$ , (1) 求子系统  $H_2(s)$ ; (2) 欲使子系统  $H_2(s)$  为稳定系统, 试确定  $K$  的取值范围。



4. (13 分) 已知某因果 LTI 系统的系统函数  $H(s)$  的零极点图如图所示, 且  $H(0) = -0.5$ , 求
1. 系统函数  $H(s)$  及冲击响应  $h(t)$ ;
  2. 写出关联系统的输入输出的微分方程;
  3. 已知系统稳定, 求  $H(j\omega)$ , 当激励为  $\sin(t)u(t)$  时, 求系统的稳态响应;



5. (15 分) 离散系统如图示



- (1) 求系统函数;
- (2) 写出系统的差分方程式;
- (3) 求系统的单位样值响应。
6. (10分) 已知信号  $f(t) = 2\text{Sa}(\pi t)\text{Sa}(2\pi t)$ , 求  $\int_{-\infty}^{\infty} f^2(t) dt$  的值。(利用傅立叶变换性质)

北京邮电大学 2005 年硕士研究生入学考试试题

1. (8分) 已知信号  $f(t)$  的波形如图 1 所示, 画出  $y_1(t) = f_1(t+1)u(-t)$  和  $y_2(t) = f_2(5-3t)$  波形。

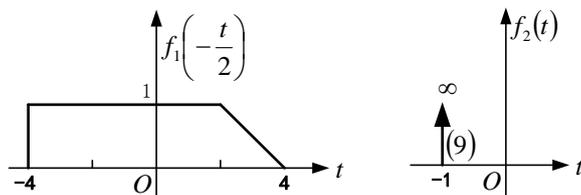


图 1

2. (5分) 系统如图 2 所示, 画出  $f_1(t)$ ,  $f_2(t)$  和  $f_3(t)$  的图形, 并注明坐标刻度。

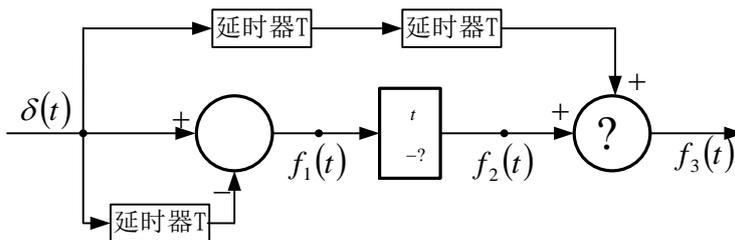


图 2

3. (7分) 已知  $f_1(t)$  和  $f_2(t)$  的波形如图 3, 试分段写出卷积  $f(t) = f_1(t) * f_2(t)$  的表达式, 并画出  $f(t)$  波形。

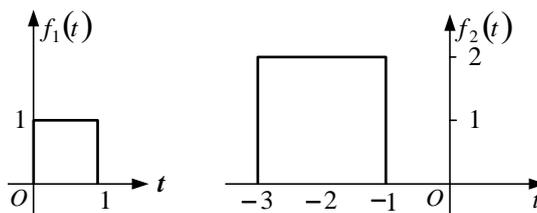


图 3

4. (5分) 计算卷积和:  $y(n) = x(n) * h(n)$ , 其中  $x(n) = \left(\frac{1}{2}\right)^n u(n)$ ,  $h(n)$  如图 4 所示。

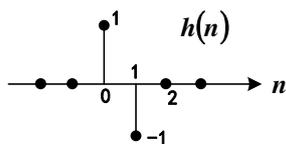


图 4

5. (5分) 系统 1 是一个  $h_1(t) = \delta(t) - e^{-t}u(t)$  的高通 RC 电路, 系统 2 是一个  $h_2(t) = e^{-t}u(t)$  的低通滤波器。

(a) 求它们并联的冲激响应  $h_p(t)$ ;

(b) 求系统 1 与系统 2 串联的冲激响应  $h_{12}(t)$ 。

6. (5分) 若图示信号  $f(t)$  的傅里叶变换  $F(j\omega) = R(\omega) + jX(\omega)$ , 求  $y(t)$  的傅里叶变换  $Y(j\omega)$ 。

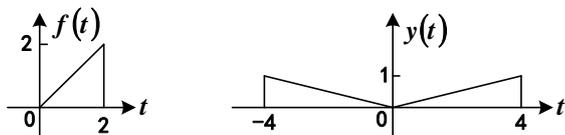


图 5

7. (10分) 考察周期  $T=2$  的连续时间周期信号  $x(t)$ , 傅里叶级数系数  $F_n$  如下, 求  $x(t)$  的傅里叶级数表达式。

$$F_0 = 10, \quad |F_3| = 2, \quad \varphi(3\omega_1) = \frac{\pi}{2}, \quad F_5 = 5, \quad F_{-5} = 5,$$

$$F_n = 0 \quad \text{other } n$$

8. (10分) 设  $x(t) = \begin{cases} e^{-t} & 0 \leq t \leq 1 \\ 0 & \text{elsewhere} \end{cases}$ , 傅里叶变换性质和灵活方法, 求  $x(t)$  的傅里叶变换 (不用傅里叶变换定义直接求)。

9. (10分) 稳定的因果 LTI 系统输入输出关系由下列微分方程确定

$$\frac{d^2 y(t)}{dt^2} + 6 \frac{dy(t)}{dt} + 8y(t) = 2x(t)$$

- (a) 求系统的冲激响应  $h(t)$ ;  
 (b) 求系统的频率响应函数  $H(j\omega)$   
 (c) 当输入  $x(t) = e^{-2t}u(t)$  时, 计算输出  $y(t)$
10. (5分) 图 6 所示两个带限信号  $f_1(t)$  和  $f_2(t)$  的乘积被一周期冲激序列  $p(t)$  抽样, 其中  $f_1(t)$  带限于  $\omega_1$ ,  $f_2(t)$  带限于  $\omega_2$ , 即

$$F_1(\omega) = 0 \quad |\omega| > \omega_1$$

$$F_2(\omega) = 0 \quad |\omega| > \omega_2$$

确定通过理想低通滤波器可从  $f_p(t)$  中恢复  $f(t)$  的最大抽样间隔  $T$ 。

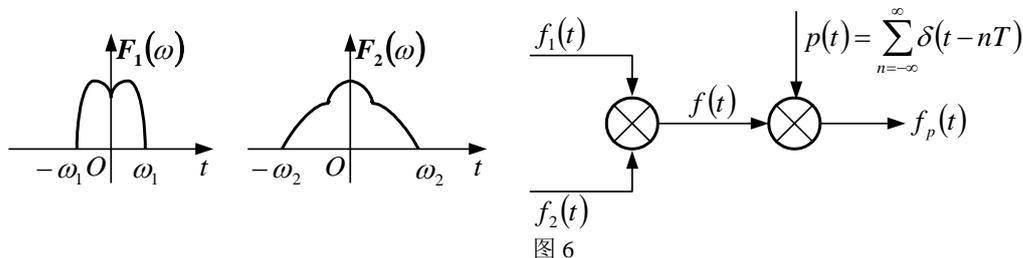


图 6

11. (5分) 若某系统输入信号为  $e(t) = u(t - t_0) + \delta(t)$ , 输出信号为  $r(t) = 2u(t - t_0 - 10) + 2\delta(t - 10)$ , 此系统是否为无失真传输系统, 说明理由。

12. (15分) 连续时间 LTI 系统输入  $x(t)$  与输出  $y(t)$  关系由下列微分方程确定

$$\frac{d^2 y(t)}{dt^2} - \frac{dy(t)}{dt} - 2y(t) = x(t)$$

- (a) 确定系统的传输函数  $H(s)$ ;  
 (b) 画出  $H(s)$  的零极点图;  
 (c) 对于所有可能的收敛域 (ROCs) 情况, 求满足以下各条件的每个系统的冲激响应  $h(t)$  (1) 系统是稳定的; (2) 系统是因果的; (3) 系统既不稳定也不是因果的。
13. (15分) 图 7 所示 RLC 电路实现的连续时间 LTI 系统, 系统的输入为电压源  $x(t)$ , 电路中的电流  $y(t)$  作为系统的输出。

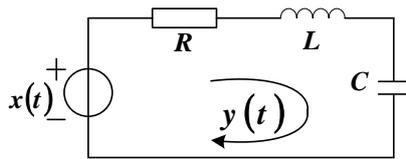


图 7

- (a) 画出这个系统的 s 域模型图;  
 (b) 求系统的系统函数  $H(s)$ ;  
 (c) 如果  $L = 10\text{mH}$ ,  $C = 100\mu\text{F}$  和  $R = 1\Omega$ , 确定系统是衰减振荡, 临界振荡还是不振荡。

14. (15 分) 时间离散系统如图 8 示

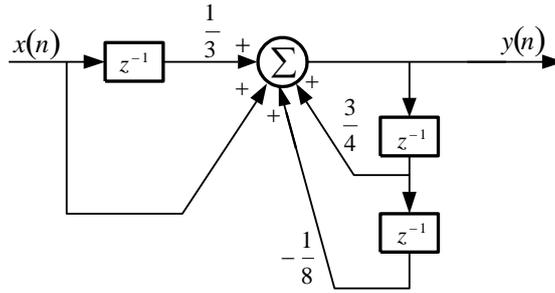


图 8

- (a) 写出系统的差分方程式;  
 (b) 求系统函数  $H(z)$ ;  
 (c) 求系统的单位样值响应。  
 15. (15 分) 时间离散 LTI 系统由下列差分方程描述,

$$y(n) = \frac{1}{2}[x(n) + x(n-1)]$$

- (a) 确定系统的频率响应函数  $H(e^{j\omega})$  和单位样值响应  $h(n)$ ;  
 (b) 求幅频特性  $|H(e^{j\omega})|$  的表达式;  
 (c) 画出幅频特性图  $|H(e^{j\omega})| \sim \omega$ 。  
 (d) 根据幅频特性图, 确定系统是低通、高通还是带通。

16. (5 分) “一个信号  $f(t)$  不可能既是时间有限信号(即  $f(t) = 0$  当  $|t| > \tau$ ) 又是频率有限信号 ( $F[f(t)] = 0$  当  $|\omega| > \sigma$ )” 是信号分析中的基本常识之一。请举两方面的例子论述。  
 17. (5 分) 确定下列系统是因果还是非因果的、时变还是非时变的, 并证明你的结论。

$$y(t) = (t + 5) \cos\left(\frac{1}{x(t)}\right)$$

18. (5 分) 已知状态方程的矩阵  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$ , 求状态转移矩阵 (矩阵指数)  $e^{\mathbf{A}t}$ 。

北京邮电大学 2005 年硕士研究生入学考试试题

19. (8 分) 已知  $f(5-2t)$  的波形如图 1 所示, 画出  $f(t)$  的波形。

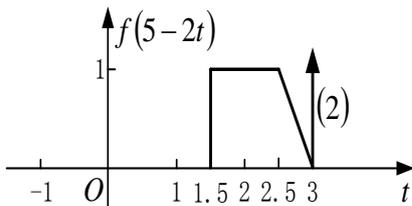


图 1

20. (5 分) 某连续系统的框图如图 2 所示, 写出该系统的微分方程。

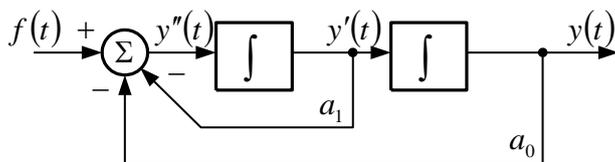


图 2

21. (7 分) 已知  $f_1(t)$  和  $f_2(t)$  的波形如图 3 所示, 试分段写出卷积  $f(t) = f_1(t) * f_2(t)$  的表达式, 并画出  $f(t)$  波形

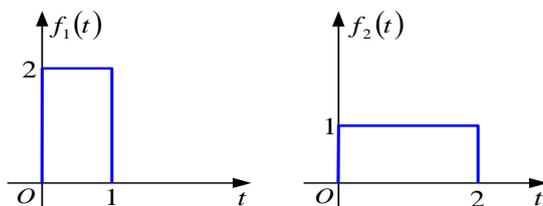


图 3

22. (5 分) 计算卷积和:  $y(n) = x(n) * h(n)$ , 其中  $x(n) = u(n) - u(n-2)$ ,  $h(n) = \left(\frac{1}{4}\right)^n u(n)$ 。
23. (5 分) 系统 1 是一个  $h_1(t) = \delta(t) - e^{-t}u(t)$  的高通 RC 电路, 系统 2 是一个  $h_2(t) = e^{-t}u(t)$  的低通滤波器。
- (a) 求系统 2 与系统 1 串联的冲激响应  $h_{21}(t)$
- (b) 求一个与  $h_{21}(t)$  并联后生成  $h_p(t) = \delta(t)$  的系统的冲激响应  $h_3(t)$
24. (5 分) 如图 4 所示信号,  $f_1(t)$  的傅里叶变换  $F_1(j\omega)$  已知, 求信号  $f_2(t)$  的傅里叶变换  $F_2(j\omega)$ 。

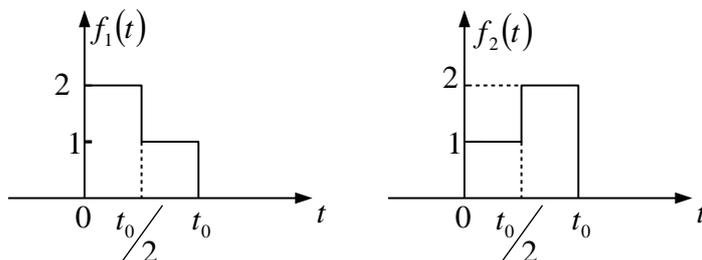


图 4

25. (10 分) 考察周期  $T = 2$  的连续时间周期信号  $x(t)$ , 傅立叶级数系数为  $F_n$  如下, 求  $x(t)$  的傅立叶级数表达式。

$$F_0 = 10, \quad F_3 = 2j, \quad F_{-3} = -2j, \quad F_5 = 5, \quad F_{-5} = 5$$

$$F_n = 0 \quad \text{others } n$$

26. (10 分) 用傅里叶变换性质和灵活方法, 求图 5 所示信号  $x(t)$  的傅里叶变换 (不用傅里叶变换定义直接求)。

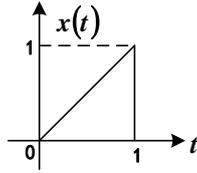


图 5

$$H(j\omega) = \frac{j\omega + 4}{6 - \omega^2 + 5j\omega}$$

27. (10分) 一个因果稳定的 LTI 系统的频率响应函数为

- (a) 确定该系统关于输入  $x(t)$  和输出  $y(t)$  的微分方程;  
 (b) 确定该系统的冲激响应  $h(t)$ ;  
 (c) 当输入  $x(t) = e^{-4t}u(t) - te^{-4t}u(t)$  时, 计算输出  $y(t)$ 。

28. (5分) 傅里叶变换为  $X(j\omega)$  的信号  $x(t)$ , 经冲激序列抽样得到  $x_p(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT)\delta(t-nT)$ , 其中  $T = 10^{-4}s$ 。在

$$X(j\omega) * X(j\omega) = 0 \quad |\omega| > 15000\pi$$

条件下, 根据抽样定理,  $x(t)$  能够从  $x_p(t)$  中正确的恢复吗? 证明你的答案。

29. (5分) 已知一线性时不变系统的幅频特性和相频特性如图 6 示, 通过系统不产生失真的是下面哪一个信号, 说明理由。

- (A)  $f(t) = \cos t + \cos 8t$  (B)  $f(t) = \sin 2t + \sin 4t$   
 (C)  $f(t) = \sin 2t \cdot \sin 4t$  (D)  $f(t) = Sa(2\pi t)$

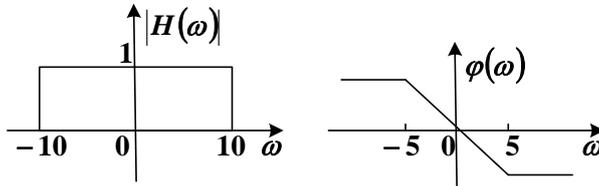


图 6

30. (15分) 连续时间 LTI 系统输入  $x(t)$  与输出  $y(t)$  关系由下列微分方程确定

$$\frac{d^2 y(t)}{dt^2} + 5 \frac{dy(t)}{dt} + 6y(t) = \frac{d^2 x(t)}{dt^2} - 2 \frac{dx(t)}{dt}$$

- (a) 确定系统的传输函数  $H(s)$ ;  
 (b) 在  $H(s)$  的零极点图上画出所有可能的收敛域 (ROCs);  
 (c) 由给出的 ROC 确定一个稳定系统 (也就是  $h(t) = 0 \quad t < 0$ ), 并计算它的冲激响应  $h(t)$

31. (15分) 如图 7 所示 RLC 电路实现的连续时间 LTI 系统, 电压源  $x(t)$  作为系统的输入, 电路中的电流  $y(t)$  作为系统的输出。

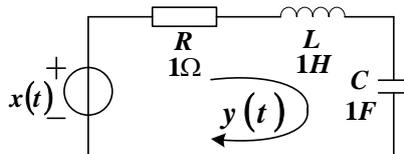


图 7

(a) 画出这个系统的 s 域模型图;

- (b) 求系统的系统函数  $H(s)$ ;  
 (c) 如果电阻  $R$  可以调整, 确定满足系统不震荡的  $R$  的数值范围。

32. (15 分) 离散时间系统如图 8 所示,

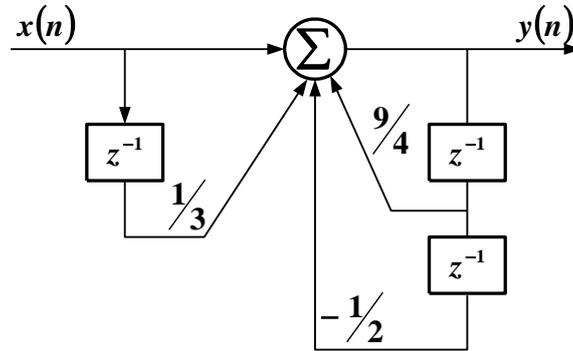


图 8

- (a) 写出系统的差分方程式;  
 (b) 求系统函数  $H(z)$ ;  
 (c) 对于因果系统, 判断系统的稳定性, 并说明理由。
33. (15 分) 一个 LTI 系统由下列一阶差分方程描述,
- $$y(n) - ay(n-1) = x(n)$$
- (a) 确定系统的频率响应函数  $H(e^{j\omega})$  和单位样值响应  $h(n)$ ;  
 (b) 求幅频特性  $|H(e^{j\omega})|$  的表达式;  
 (c) 如果  $a = 0.6$ , 画出幅频特性图  $|H(e^{j\omega})| \sim \omega$   
 (d) 根据幅频特性图, 确定系统是低通、高通还是带通。
34. (5 分) “一个信号  $f(t)$  不可能既是时间有限信号(即  $f(t) = 0$  当  $|t| > \tau$ ) 又是频率有限信号 ( $F[f(t)] = 0$  当  $|\omega| > \sigma$ )” 是信号分析中的基本常识之一。请举两方面的例子论述。
35. (5 分) 确定下列系统是否为因果的、线性的, 并证明你的结论。

$$y(t) = x(t-1) + x(2-t)$$

- (5 分) 已知状态方程的矩阵  $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}$ , 求状态转移矩阵(矩阵指数)  $e^{At}$ 。

北京邮电大学 2006 年硕士研究生入学试题

(4) 单项选择题与  $\delta(t^2 - 4)$  相等的表达式为: 【 】

- A:  $\frac{1}{2}\delta(t-2)$                       B:  $\frac{1}{2}[\delta(t-2)+\delta(t+2)]$   
 C:  $\frac{1}{4}\delta(t-2)$                       D:  $\frac{1}{4}[\delta(t-2)+\delta(t+2)]$

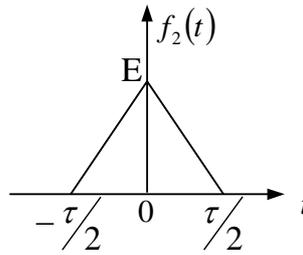
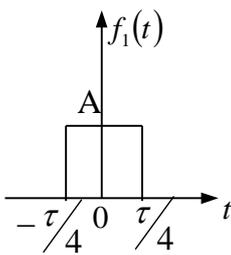
(5) 求信号  $f(t)$  的傅里叶变换为  $\frac{1}{5+j(\omega+2)}$ , 则  $f(t)$  为: 【 】

- A:  $e^{-(5-j2)t}u(t)$ ,              B:  $e^{-(5+j2)t}u(t)$ ,  
 C:  $e^{-(5-j2)t}$ ,                      D:  $e^{-(5+j2)t}$ .

(6) 信号  $f(t) = (t+1)u(t+1)$  的单边拉普拉斯变换为 【 】

- A:  $\left(\frac{1}{s^2} + \frac{1}{s}\right)e^s$ ,    B:  $\frac{1}{s^2} + \frac{1}{s}$ ,    C:  $\left(\frac{1}{s^2} + \frac{1}{s}\right)e^{-s}$ ,    D:  $\frac{1}{s^2}e^s$

(7) 如图所示信号  $f_1(t)$  的傅里叶变换  $F(j\omega) = \frac{A\tau}{2} \text{Sa}\left(\frac{\tau}{4}\omega\right)$  已知, 则信号  $f_2(t)$  的傅里叶变换为 【 】



- A.  $\frac{E\tau}{2} \text{Sa}^2\left(\frac{\tau}{4}\omega\right)$                       B.  $\frac{E\tau}{2} \text{Sa}^2\left(\frac{\tau}{2}\omega\right)$   
 C.  $\frac{E\tau}{4} \text{Sa}^2\left(\frac{\tau}{4}\omega\right)$                       D.  $\frac{A\tau}{2} \text{Sa}^2\left(\frac{\tau}{4}\omega\right)$

(8) 连续时间已调信号  $f(t) = \frac{\sin(100t)}{50t}$ , 根据抽样定理, 要想从抽样信  $f_s(t)$  中无失真地恢复原信号  $f(t)$ , 则最低抽样频率  $\omega_s$  为: 【 】

- A: 400 rad/s    B: 200 rad/s    C: 100 rad/s    D: 50 rad/s

(9) 已知一双边序列  $x(n) = \begin{cases} 2^n, & n \geq 0 \\ 3^n, & n < 0 \end{cases}$ , 其 Z 变换为 【 】

- A:  $\frac{-z}{(z-2)(z-3)}$ ,  $2 < |z| < 3$                       B:  $\frac{-z}{(z-2)(z-3)}$ ,  $|z| \leq 2, |z| \geq 3$   
 C:  $\frac{z}{(z-2)(z-3)}$ ,  $2 < |z| < 3$                       D:  $\frac{-1}{(z-2)(z-3)}$ ,  $2 < |z| < 3$

(10) 求信号  $x(n) = \sin\frac{n\pi}{4} - 2\cos\frac{n\pi}{6}$  的周期为: 【 】

- A: 24, B: 12, C: 8, D:  $\frac{\pi}{24}$
- 二、填空题。

10.  $\int_{-\infty}^{\infty} \delta(-at)f(t)dt$  ( $a > 0$ ) = \_\_\_\_\_。

11. 两个时间函数  $f_1(t), f_2(t)$  在  $[t_1, t_2]$  区间内相互正交的条件是\_\_\_\_\_。

12. 已知冲激序列  $\delta_T(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT_1)$ , 其指数形式的傅里叶级数为\_\_\_\_\_。

13. 若连续线性时不变系统的输入信号为  $f(t)$ , 响应为  $y(t)$ , 则系统无畸变传输的时域表示式为  $y(t) =$ \_\_\_\_\_。

14. 利用初值定理求  $F(s) = \frac{s^2(1-e^{-s})}{s+2}$  原函数的初值  $f(0_+) =$ \_\_\_\_\_。

15. 已知  $F(Z) = \frac{Z}{Z - \frac{1}{2}}$  当  $|Z| < \frac{1}{2}$  时  $f(n) =$ \_\_\_\_\_。

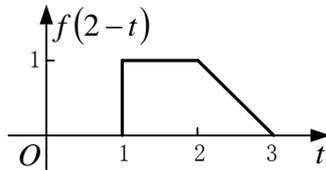
16. 序列  $x(n)$  的 Z 变换为  $X(z) = z - 2 + 3z^{-2} - z^{-3}$ , 序列  $x(n)$  用单位样值信号表示, 则  $x(n) =$ \_\_\_\_\_。

17.  $f(n) = (n-1)^2 u(n-1)$  的 Z 变换式  $F(Z) =$ \_\_\_\_\_。

18. 为使线性时不变连续系统是稳定的, 其系统函数  $H(s)$  的极点必须在 S 平面的\_\_\_\_\_。

三、画图题

1. 已知信号  $f(2-t)$  的波形如图所示, 试画出  $f(t)$ ,  $f(2t+1)$  和  $f'(2t+1)$  的波形。

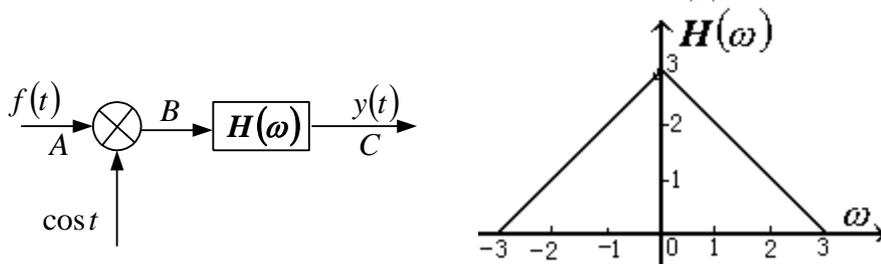


2. 已知信号  $x(t) = 5 + 16 \cos\left(20\pi t + \frac{\pi}{4}\right) + 6 \cos\left(30\pi t + \frac{\pi}{6}\right) + 4 \cos\left(40\pi t + \frac{\pi}{3}\right)$ 。

- (1) 画出双边幅度谱和相位谱图;  
 (2) 计算信号的总功率  $P$ , 并画出功率谱  $\varphi(\omega)$ 。

3. 图示系统中, 已知  $f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} e^{jnt}$  ( $-\infty < t < \infty$ ), ( $n$  为整数)

$s(t) = \cos t$  ( $-\infty < t < \infty$ ), 系统函数  $H(\omega)$  如下图示, 试画出 A, B, C 各点信号的频谱图。

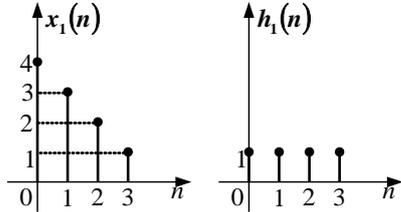


$$H(z) = \frac{z}{z-0.5}$$

4. 对系统函数  $H(z) = \frac{z}{z-0.5}$  的系统, 画出其零极点图, 大致画出所对应的幅频特性曲线, 相频特性曲线, 并指出它们是低通、高通、带通、带阻还是全通网络。

**四、计算题** (本大题共 7 小题, 共 70 分)

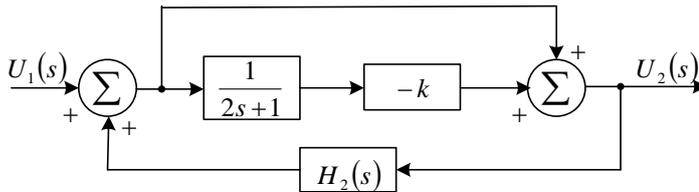
1. (8 分) 输入信号和系统的单位样值响应如图所示, 利用卷积和求此系统的零状态响应  $y(n)$



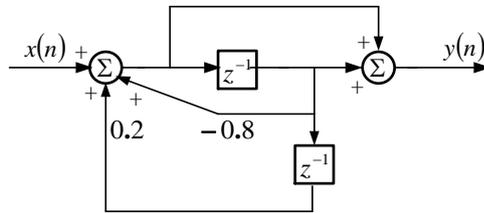
2. (8 分) 已知某系统的数学模型为  $\frac{d^2 y(t)}{dt^2} + 4 \frac{dy(t)}{dt} + 3y(t) = \frac{df(t)}{dt} + 5f(t)$ , 求系统的冲激响应  $h(t)$ ; 若输入信号为  $f(t) = e^{-2t}u(t)$ , 用时域卷积法求系统的零状态响应  $y_{zs}(t)$ 。

$$H(s) = \frac{U_2(s)}{U_1(s)} = 4$$

3. (8 分) 如图所示系统, 已知  $H(s) = \frac{U_2(s)}{U_1(s)} = 4$ , (1) 求子系统  $H_2(s)$ , (2) 欲使子系统  $H_2(s)$  为稳定系统, 求  $k$  值的范围。



4. (15 分) 离散系统如图示

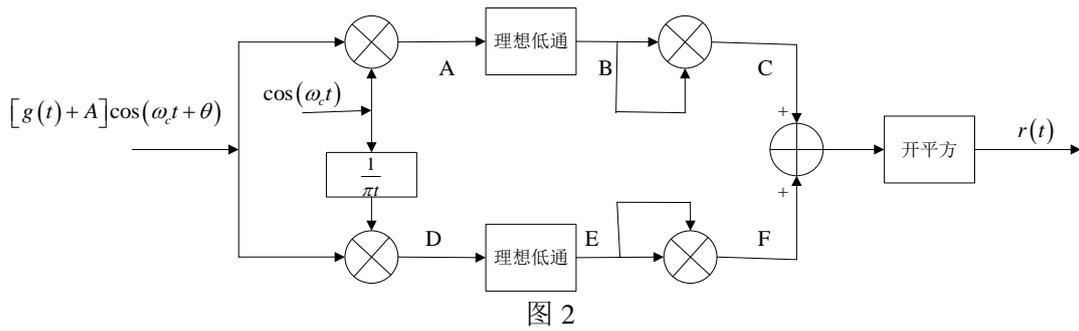


- (1) 求系统函数;
- (2) 写出系统的差分方程式;
- (3) 求系统的单位样值响应。

$$g(t) = \frac{\sin(\omega_m t)}{\omega_m t}$$

5. (18 分) 如图 2 所示, 已知  $\frac{\sin(\omega_m t)}{\omega_m t}$ , 图中理想低通滤波器的带宽为  $\omega_m$ , 且  $\omega_c \gg \omega_m$ 。

- (1) 求  $r(t)$  的时域表达式
- (2) 画出  $r(t)$  的频谱图



6. (9分) 设有一系统，其频率响应为

$$H(j\omega) = \frac{2}{(\omega - 10^4)} \sin\left[\frac{\pi(\omega - 10^4)}{6}\right] + \frac{2}{(\omega + 10^4)} \sin\left[\frac{\pi(\omega + 10^4)}{6}\right]$$

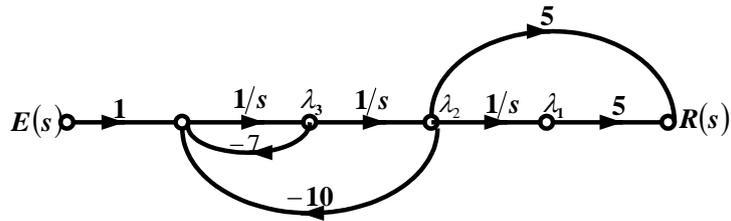
若输入信号为

$$e(t) = (5 + 3 \cos t + 2 \cos 2t - 0.5 \cos 3t) \cos 10^4 t$$

(1) 求系统的冲激响应

(2) 求输出响应  $r(t)$

7. (4分) 给定系统流图如图所示，列写以  $\lambda_1(t), \lambda_2(t), \lambda_3(t)$  为状态变量， $e(t)$  为输入信号的状态方程和以  $r(t)$  为输出的输出方程。





1.  $\int_{-\infty}^{\infty} \cos 2\pi t \delta(2t-1) dt = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

2. 信号  $f(t)$  的傅氏变换存在的充分条件是  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。

3. 已知冲激序列  $\delta_T(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT_1)$ , 其傅里叶变换为  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。

4. 若连续线性时不变系统的输入信号为  $f(t)$ , 响应为  $y(t)$ , 则系统无畸变传输的系统传输函数必须满足:  $H(j\omega) = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

5. 利用终值定理分别求  $F(s) = \frac{s^2(1-e^{-s})}{s+2}$  原函数的终值  $f(\infty) = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

6. 已知  $F(Z) = \frac{Z}{Z - \frac{1}{2}}$  当  $|Z| > \frac{1}{2}$  时  $f(n) = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

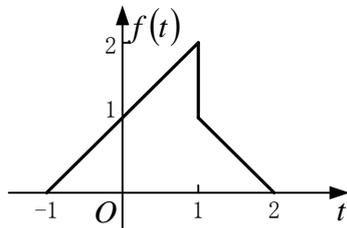
7. 序列  $x(n)$  的 Z 变换为  $X(z) = 2z + 1 + z^{-2} + 3z^{-3}$ , 序列  $x(n)$  用单位样值信号表示, 则  $x(n) = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

8. 序列  $x(n) = (n+1)^2 u(n+1)$  的 z 变换  $X(z) = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

9. 为使线性时不变离散时间系统是稳定的, 其系统函数  $H(Z)$  的极点必须在 Z 平面的  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。

三、画图题

1. 已知信号  $f(t)$  如图所示, 试画出  $f(t+1)[u(t)-u(t-1)]$ ,  $f\left(-\frac{1}{2}t\right)$ ,  $f(2t-1)$  的波形。



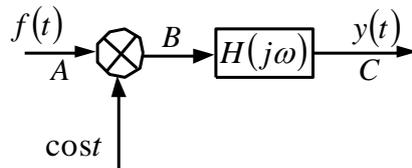
2. 周期信号  $f(t) = 1 + 3\cos t + \sin\left(3t + \frac{\pi}{3}\right) - 2\cos\left(5t - \frac{2\pi}{3}\right)$

- (1) 画出单边幅度谱和相位谱图;
- (2) 计算信号的总功率  $P$ , 并画出功率谱  $\phi(\omega)$ 。

3. 图示系统中, 已知  $f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} e^{jnt}$  ( $-\infty < t < \infty$ ), ( $n$  为整数)

$s(t) = \cos t$  ( $-\infty < t < \infty$ ), 系统函数  $H(j\omega) = \begin{cases} 1 & (|\omega| < 1.5) \\ 0 & (|\omega| > 1.5) \end{cases}$

试画出 A,B,C 各点信号的频谱图。



$$H(z) = \frac{z}{z + 0.5}$$

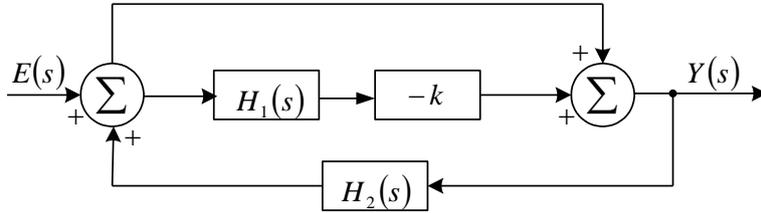
4. 对系统函数  $\frac{z}{z + 0.5}$  的系统，画出其零极点图，大致画出所对应的幅度频率响应，并指出它们是低通、高通还是全通网络。

四、计算题（本大题共 7 小题，共 70 分）

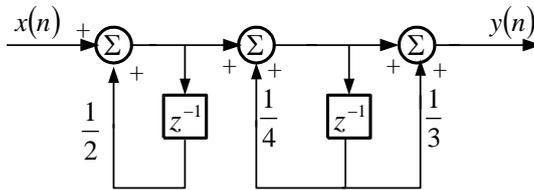
1. (8 分) 已知  $x_1(n) = \left\{ \underset{\uparrow n=0}{0}, 1, 2, 3, 4 \right\}$ ,  $x_2(n) = \left\{ 1, 1, 1, 1, 0, \underset{\uparrow n=0}{0} \right\}$ , 求卷积  $x(n) = x_1(n) * x_2(n)$ 。

2. (8 分) 已知某系统的数学模型为  $\frac{d^2 y(t)}{dt^2} + 3 \frac{dy(t)}{dt} + 2y(t) = \frac{df(t)}{dt} + 2f(t)$ , 求系统的冲激响应  $h(t)$ ; 若输入信号为  $f(t) = e^{-3t}u(t)$ , 用时域卷积法求系统的零状态响应  $y_{zs}(t)$ 。

3. (8 分) 若图示系统具有  $H(s) = \frac{Y(s)}{E(s)} = 2$  的特性, 已知  $H_1(s) = \frac{1}{s+3}$ , (1) 求子系统  $H_2(s)$ ; (2) 欲使子系统  $H_2(s)$  为稳定系统, 试确定  $k$  的取值范围。



4. (15 分) 离散系统如图示



- (1) 求系统函数;
- (2) 写出系统的差分方程式;
- (3) 求系统的单位样值响应。

5. (18 分) 如题图所示, 已知  $g(t) = \frac{\sin(\omega_m t)}{\omega_m t}$ , 其中,  $H_1(j\omega)$  具有理想高通特性, 表示式为

$$H_1(j\omega) = \begin{cases} 1 & |\omega| \geq \omega_c \\ 0 & \text{其它} \end{cases}$$

$H_2(j\omega)$  具有理想低通特性, 表示式为

$$H_2(j\omega) = \begin{cases} 1 & |\omega| \leq \omega_m \\ 0 & \text{其它} \end{cases}$$

假设  $\omega_c \gg \omega_m$ , 求

- (1) 图中各点 A、B、C、D、E、F、G 的时域表达式。
- (2) 响应  $r(t)$  的能量

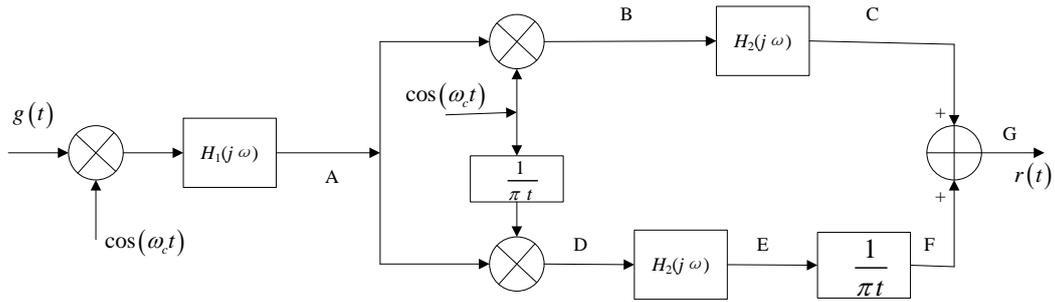
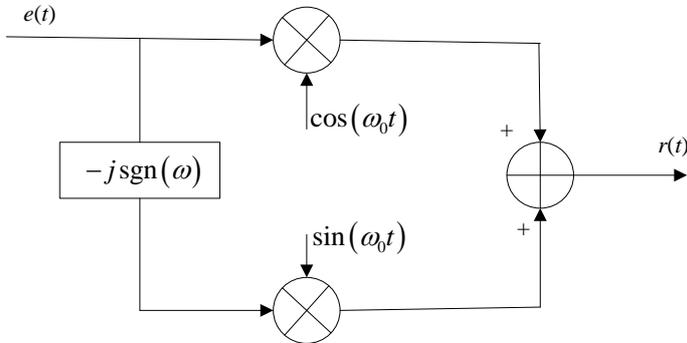


图 3

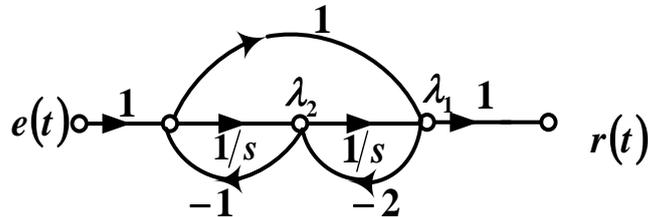
6. (9分) 一系统如图所示, 求

(3) 当  $e(t) = \delta(t)$  时, 求系统响应  $r(t)$ , 并画出频谱图  $R(j\omega)$ ;

(4) 当  $e(t) = \frac{\sin(\omega_m t)}{\omega_m t}$   $\omega_m \ll \omega_0$  时, 求系统响应  $r(t)$ , 并画出频谱图  $R(j\omega)$ 。



7. (4分) 已知系统流图如下, 请写出该系统的状态方程和输出方程。



北京邮电大学 2007 年硕士研究生入学试题

一、填空题

- $\int_{0^-}^t \delta\left(\frac{t}{3}\right)(t-2)dt = \underline{\hspace{2cm}}$ 。
- $\int_{-\infty}^{\infty} e^{-t} [\delta(t) + \delta'(t)] dt = \underline{\hspace{2cm}}$ 。
- 已知  $f_1(t) = u(t) - u(t-3)$  和  $f_2(t) = u(t)$ , 则  $f(t) = f_1(t) \otimes f_2(t) = \underline{\hspace{2cm}}$ 。
- 信号  $u(t)$  的奇分量为  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
- 线性时不变系统, 无初始储能, 当激励  $e_1(t) = u(t)$  时, 响应  $r_1(t) = e^{-3t}u(t)$  当激励  $e_2(t) = \delta(t)$  时, 其响应  $r_2(t) = \underline{\hspace{2cm}}$ 。
- 系统的输入为  $x(t)$ , 输出为  $y(t) = tx(t)$ , 判断系统是否是线性的  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
- 已知  $x(t) \leftrightarrow X(\omega)$  则  $x\left(-\frac{1}{2}t+1\right)$  的傅立叶变换为  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
- 离散时间信号  $x(n) = \sin(0.4\pi n)$  的周期是  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
- 某离散时间信号  $x(n)$  如图 1.1 所示, 该信号的能量是  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。

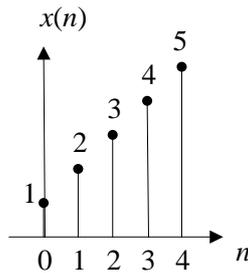


图 1.1

- 序列  $x(n) = \{1 \quad 2 \quad 2 \quad 1\}$  和序列  $h(n) = \{1 \quad 2\}$  的卷积和是  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
- 序列  $x[n] = [\alpha^n \mu(n)] \otimes [-\beta^n \mu(-n-1)]$  ( $|\beta| > |\alpha|$ ) 的 z 变换是  $\underline{\hspace{2cm}}$ , 其收敛域为  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
- 已知某 LTI 离散时间系统的系统函数是  $H(z) = \frac{9z^2 + 3z}{8z^2 + 6z + 1}$ , 则该系统可以用后向差分方程表示为  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
- 信号  $tu(t-1)$  的拉普拉斯变换是  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
- 考虑如图 1.2 所示的电路, 在  $t=0$  时开关闭合。假设电容上有一个初始电压, 且  $v_c(0) = -E$ 。画出 s 域网络模型如图 1.3。图 1.3 中的电压源 A 的表达式为  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。

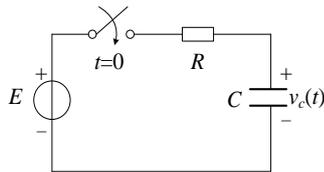


图 1.2

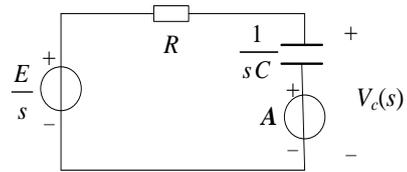


图 1.3

15. 某滤波器的传输函数为  $H(s) = \frac{s}{s+2}$ , 该滤波器是\_\_\_\_\_滤波器。(低通、高通、带通、带阻)

16. 若信号  $f(t)$  的拉普拉斯变换是  $F(s) = \frac{1}{s+a}$  (收敛域  $\sigma > -a$ ,  $a$  为正实数), 请写出该信号的傅里叶变换\_\_\_\_\_。

17. 若某系统对激励  $e(t) = E_1 \sin(\omega_1 t) + E_2 \sin(2\omega_1 t)$  的响应为  $r(t) = K_1 E_1 \sin(\omega_1 t) + K_2 E_2 \sin(2\omega_1 t)$ , 响应信号是否发生了失真? \_\_\_\_\_。(失真或不失真)

二、计算题(每题6分, 共48分)

1. 信号  $f_1(t)$  和  $f_2(t)$  的波形如图2所示, 设  $f(t) = f_1(t) \otimes f_2(t)$ , 求  $f(5)$ 。

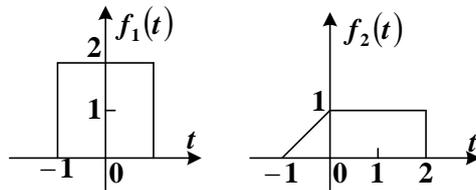


图 2.1

2.  $f_1(t)$  和  $f_2(t)$  的波形如图 2.2 示, 设  $F[f_1(t)] = F_1(\omega)$ , 求  $F[f_2(t)]$ 。

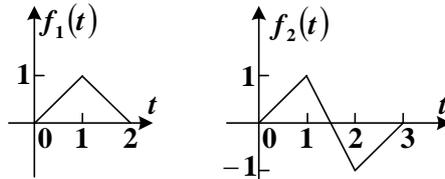


图 2.2

3. 线性非时变系统的系统函数  $H(j\omega)$  如图 2.3 所示, 若输入为一周期冲激序列:

$$f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT) \quad T = 2 \text{ 秒}$$

求系统的零状态响应  $y(t)$ 。

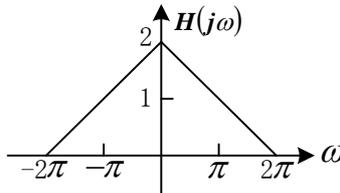


图 2.3

4. 求序列  $x(n) = \left(\frac{1}{2}\right)^n u(n) + \left(\frac{1}{3}\right)^n u(n)$  的  $z$  变换, 并标明收敛域及绘出零极点图。

5. 求  $X(z) = \frac{1 - 0.5z^{-1}}{1 + \frac{3}{4}z^{-1} + \frac{1}{8}z^{-2}}$  ( $|z| > \frac{1}{2}$ ) 的逆  $z$  变换  $x(n)$ 。

6. 求  $f(t) = e^{-(t-2)} \cdot u(t)$  的拉氏变换。

7. 求  $F(s) = \frac{s+3}{(s+1)^2(s+2)}$  的逆变换的初值与终值。

8. 计算  $\int_{-\infty}^{\infty} \left(\frac{\sin t}{t}\right)^2 dt$ 。

三、(8分) 用付里叶变换法求图3周期函数  $f_T(t)$  的付氏级数复系数  $F(n\omega_1)$ ，频谱函数  $F_T(\omega)$ 。

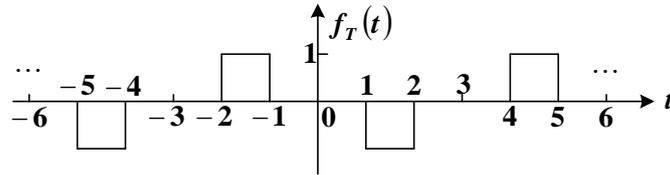


图3

四、(8分) 求信号  $f(t) = e^{-at}u(t) (a > 0)$  的自相关函数，并求该信号的能量。

五、(8分) 如图5所示，理想  $-\frac{\pi}{2}$  rad 相移器的频响特性定义为

$$H(j\omega) = \begin{cases} e^{-j(\frac{\pi}{2})} & \omega > 0 \\ e^{j(\frac{\pi}{2})} & \omega < 0 \end{cases}$$

- (1) 求该相移器的冲激响应  $h(t)$ ;
- (2) 当  $x(t) = \cos \omega_1 t$  时，求该相移器对  $x(t)$  的稳态响应  $y(t)$ 。

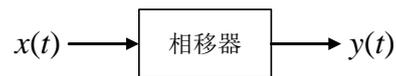


图5

六、(8分) 已知网络函数的零极点分布如图6所示，此外  $H(\infty)=5$ ，写出此网络函数表示式  $H(s)$ 。

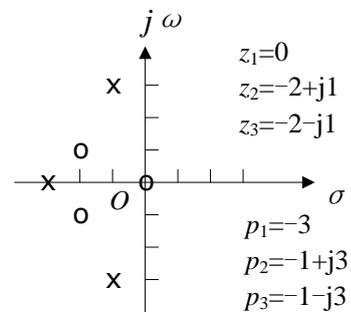
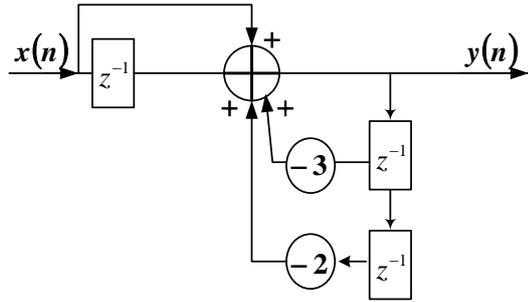


图6

七、(8分) 已知系统框图如图7所示，

- (1) 列出系统的差分方程

(2) 若  $x(n) = \begin{cases} (-2)^n & n \geq 0 \\ 0 & n < 0 \end{cases}$ ,  $y(0)=y(1)=0$ , 求系统的响应  $y(n)$ 。



八、(8分) 某系统如图 8 所示，图中的信号  $m(t)$  的频谱为  $M(j\omega)$  (如图 6.2)，将它通过传输函数为  $H(j\omega)$  的滤波器后得到  $x(t)$ ，再进行理想抽样 (抽样速率为  $\omega_s=3\omega_m$ ) 得到  $y(t)$ 。 $y(t)$  通过理想低通滤波器  $H_1(j\omega)$  输出  $r(t)$ 。

- (1) 画出  $x(t)$  的频谱；
- (2) 画出  $y(t)$  的频谱；
- (3) 若理想低通滤波器  $H_1(j\omega)$  的截止频率为  $\omega_c$ ，为了恢复  $x(t)$  (即  $r(t)=x(t)$ )， $\omega_c$  的取值范围是多少？

北京邮电大学 2007 年硕士研究生入学试题

一、填空题 (本大题共 17 小题, 每空 2 分共 36 分)

18. 求函数  $\int_{-\infty}^t \delta(2t-1)dt = \underline{\hspace{2cm}}$ 。
19. 求积分  $\int_{0^-}^{\infty} \sin \pi t \left[ \delta\left(t - \frac{1}{2}\right) + \delta\left(t + \frac{1}{2}\right) \right] dt = \underline{\hspace{2cm}}$ 。
20. 已知信号  $f_1(t) = u(t)$ ,  $f_2(t) = u(t+1) - u(t-1)$ , 则  $g(t) = f_1(t) * f_2(t) = \underline{\hspace{2cm}}$ 。
21. 信号  $t u(t)$  的奇分量为  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
22. 当单位阶跃函数作用于某线性时不变系统时, 有零状态响应  $g(t) = (1 - e^{-\alpha t})u(t)$ , 则此系统单位冲激响应为  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
23. 系统的输入为  $x(t)$ , 输出为  $y(t) = x^2(t)$ , 判断系统是否是线性的  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
24. 已知  $F[f(t)] = F(\omega)$ ,  $F[f(-2t+1)]$  傅里叶变换为  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
25. 若信号  $f(t)$  的拉普拉斯变换是  $F(s)$ , 则  $te^{-at} f(t)$  的拉普拉斯变换是  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
26. 考虑如图 1.1 所示的电路, 在  $t=0$  时开关闭合。假设电容上有一个初始电压, 且  $v_c(0) = -E$ 。画出 s 域网络模型如图 1.2。请写出图 1.2 中右端的电压源 A 的表达式为  $\underline{\hspace{2cm}}$ , B 的表达式为  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。

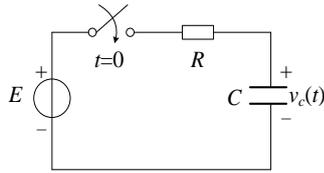


图 1.1

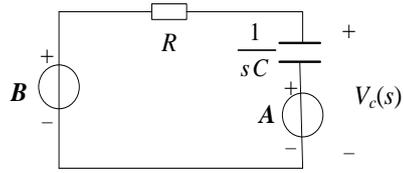


图 1.2

27. 某滤波器的传输函数为  $H(s) = \frac{1}{s+0.5}$ , 该滤波器是  $\underline{\hspace{2cm}}$  滤波器。(低通、高通、带通、带阻)
28. 若信号  $f(t)$  的拉普拉斯变换是  $F(s) = \frac{\omega_0}{(s+a)^2 + \omega_0^2}$  (收敛域是  $\sigma > -a$ ,  $a$  为正实数), 请写出该信号的傅里叶变换  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
29. 已知某 LTI 连续时间系统的频响特性是  $H(j\omega) = \frac{9 + j3\omega}{8 + j6\omega - \omega^2}$ , 则该系统可以用微分方程表示为  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
30. 若某系统对激励  $e(t) = E_1 \sin(\omega_1 t) + E_2 \sin(2\omega_1 t)$  的响应为  $r(t) = K_1 e^{-\alpha t} \sin(\omega_1 t) + K_2 e^{-\beta t} \sin(2\omega_1 t)$ , 响应信号是否发生了失真?  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。(失真或不失真)
31. 离散时间信号  $x(n) = \sin(0.3n)$  是否为周期信号?  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
32. 某离散时间信号的 z 变换为  $X(z) = 1 + 2z^{-1} + 3z^{-2} + 4z^{-3} + 5z^{-4}$ , 该信号的能量是  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
33. 序列  $x(n) = \{-3, 2, 3\}$  和序列  $h[n] = \{2, -4, 1\}$  的卷积和是  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。
34. 序列  $x(n) = (-0.8)^n u(n-2)$  的 z 变换的收敛域是  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。

说明：以下所有题目，只有答案没有解题步骤不得分

二、计算题（每题6分，共48分）

1. 信号  $f_1(t), f_2(t)$  波形如图 2.1 所示， $f(t) = f_1(t) \otimes f_2(t)$ ，则  $f(0) = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

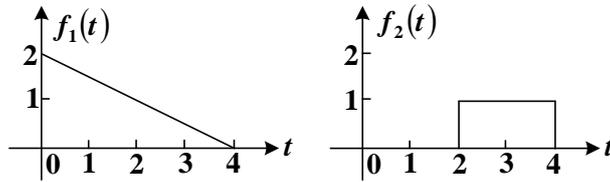


图 2.1

2. 若图 2.2 所示信号  $f(t)$  的傅里叶变换  $F(\omega) = R(\omega) + jX(\omega)$  求  $y(t) \leftrightarrow Y(\omega) = ?$

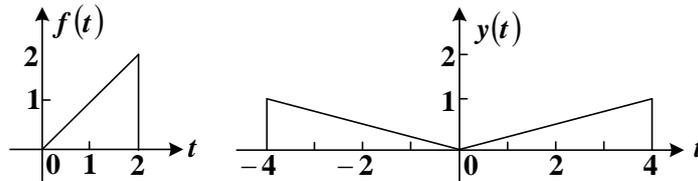


图 2.2

3. 已知连续系统的系统函数  $H(\omega)$  如图 2.3，输入信号  $f(t) = 1 + \cos t$ ，求输出  $y(t)$ 。

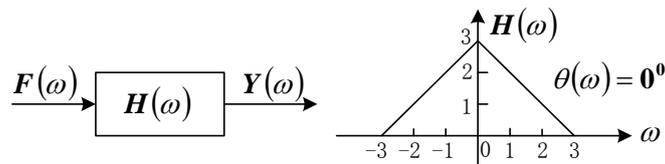


图 2.3

4. 求  $f(t) = \sin(2t) \cdot u(t-1)$  的拉氏变换。

5. 求  $F(s) = \frac{s+6}{(s+2)(s+5)}$  的逆变换的初值与终值。

6. 求双边序列  $x(n) = \left(\frac{1}{2}\right)^{|n|}$  的  $z$  变换，并标明收敛域及绘出零极点图。

7. 求  $X(z) = \frac{z}{\left(z - \frac{1}{2}\right)\left(z + \frac{1}{4}\right)}$  ( $\frac{1}{4} < |z| < \frac{1}{2}$ ) 的逆  $z$  变换  $x(n)$ 。

8. 计算  $\int_{-\infty}^{\infty} \left(\frac{\sin t}{t}\right)^2 dt$ 。

三、(8分) 用傅里叶变换法，求图 3 周期函数  $f_T(t)$  的傅氏级数复系数  $F(n\omega_1)$ ，频谱函数  $F_T(\omega)$ 。

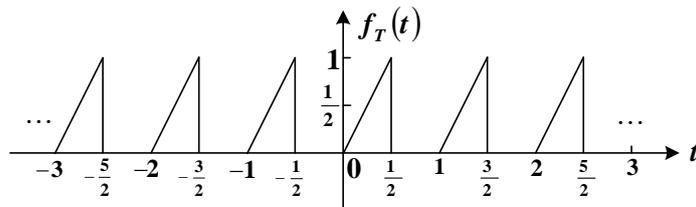


图 3

四、(8分) 求信号  $f(t) = E \cos(\omega_0 t) u(t)$  的自相关函数：并求该信号的功率谱。

五、(8分) 如图 5 所示, 理想  $-\frac{\pi}{2}$  rad 相移器的频响特性定义为

$$H(j\omega) = \begin{cases} e^{-j\left(\frac{\pi}{2}\right)} & \omega > 0 \\ e^{j\left(\frac{\pi}{2}\right)} & \omega < 0 \end{cases}$$

- (3) 求该相移器的冲激响应  $h(t)$ ;
- (4) 当  $x(t) = \cos \omega_1 t + \sin \omega_2 t$  时, 求该相移器对  $x(t)$  的稳态响应  $y(t)$ 。

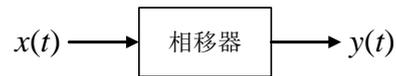


图 5

六、(8分) 某系统如图 4.1 所示, 图中的信号  $m(t)$  的频谱为  $M(j\omega)$  (如图 4.2), 将它通过传输函数为  $H(j\omega)$  的滤波器后得到  $x(t)$ , 再进行理想抽样 (抽样速率为  $\omega_s = 3\omega_m$ ) 得到  $y(t)$ 。  $y(t)$  通过理想低通滤波器  $H_1(j\omega)$  输出  $r(t)$ 。

- (4) 画出  $x(t)$  的频谱;
- (5) 画出  $y(t)$  的频谱;
- (6) 若理想低通滤波器  $H_1(j\omega)$  的截止频率为  $\omega_c$ , 为了恢复  $x(t)$  (即  $r(t) = x(t)$ ),  $\omega_c$  的取值范围是多少?

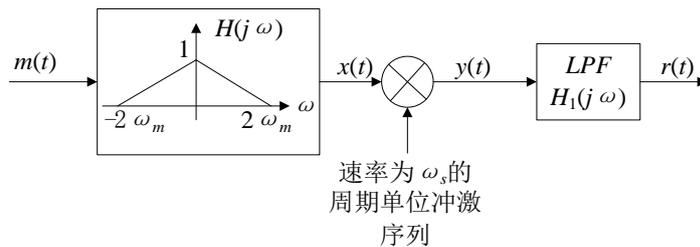


图 4.1

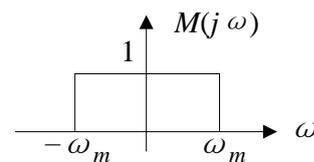


图 6

七、(8分) 如图 7 所示反馈系统, 回答下列问题:

- (1) 写出  $H(s) = \frac{V_2(s)}{V_1(s)}$ ;
- (2)  $K$  满足什么条件时系统稳定?

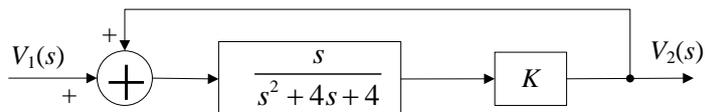


图 7

八、(8分) 已知描述某系统的差分方程为  $y(n) + 3y(n-1) + 2y(n-2) = x(n]$ , 且  $y(-1) = 0, y(-2) = 0.5$ 。设激励  $x(n] = (0.5)^n$ ,

$n \geq 0$ 。求响应序列  $y(n)$ 。

九、(10分) 某横向数字滤波器的结构如图 9 所示。

- (1) 求系统函数  $H(z)$ ;
- (2) 求单位样值响应  $h[n]$ ;
- (3) 求该滤波器的频率响应  $H(e^{j\omega})$ ;
- (4) 若要将该滤波器设计成低通滤波器,  $a$  和  $b$  应分别取何值? (提示: 令滤波器的幅度响应在  $0 \text{ rad/s}$  时为 1, 在  $\pi \text{ rad/s}$  时为 0)。

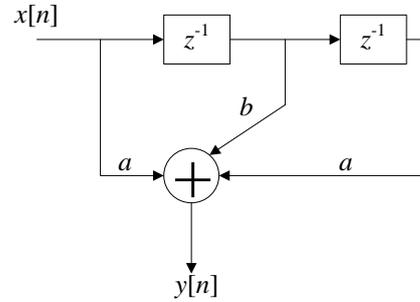


图 9

十、(8分) 列出图 10 所示电路的状态方程与输出方程。指定  $r_1(t)$ ,  $r_2(t)$  为输出信号。

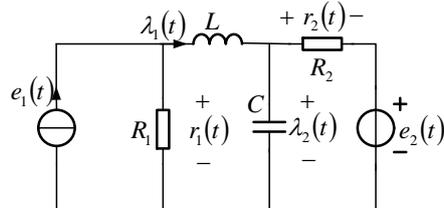


图 10

北京邮电大学 2008 年硕士研究生入学试题

二、 判断题 (本大题共 5 小题, 每题 2 分共 10 分) 判断下列说法是否正确, 正确的打√, 错误的打×

1. 若  $y(t) = x(t) * h(t)$ , 则  $y(-t) = x(-t) * h(-t)$ 。
2. 若  $h[n] < K$  (对每一个  $n$ ),  $K$  为某已知数, 则以  $h[n]$  作为单位样值响应的线性时不变系统是稳定的。
3. 一个非因果线性时不变系统与一个因果线性时不变系统级联, 必定是非因果的
4. 两个线性时不变系统的级联, 其总的输入输出关系与它们在级联中的次序没有关系。
5. 实偶函数信号的傅里叶变换也是实偶函数。

三、 单项选择题 (本大题共 5 小题, 每题 2 分共 10 分) 在每小题列出的四个选项中只有一个是符合题目要求的, 错选、多选或未选均无分。

1. 信号  $e^{-(2+j5)t}u(t)$  的傅里叶变换为

- A:  $\frac{1}{2+j\omega} e^{j5\omega}$ , B:  $\frac{1}{5+j\omega} e^{j2\omega}$ ,  
 C:  $\frac{1}{-2+j(\omega-5)}$ , D:  $\frac{1}{2+j(\omega+5)}$ 。

2. 信号  $f(t) = \int_0^\infty \lambda h(t-\lambda) d\lambda$  的单边拉普拉斯变换为

- A:  $\frac{1}{S} H(S)$ , B:  $\frac{1}{S^2} H(S)$ , C:  $\frac{1}{S^3} H(S)$ , D:  $\frac{1}{S^4} H(S)$ 。

3. 信号  $u(t) - u(t-2)$  的拉普拉斯变换及收敛域为

- A:  $F(s) = \frac{1}{s} - \frac{e^{-2s}}{s}$   $\text{Re}[S] > 0$ , B:  $F(s) = \frac{1}{s} - \frac{e^{-2s}}{s}$   $\text{Re}[S] > 2$   
 C:  $F(s) = \frac{1}{s} - \frac{e^{-2s}}{s}$  全  $s$  平面, D:  $F(s) = \frac{1}{s} - \frac{e^{-2s}}{s}$   $0 < \text{Re}[S] < 2$

4. 序列  $f(n) = 2^{-n}u(n)$  的单边 Z 变换  $F(Z)$  等于

- A:  $\frac{z^{-1}}{2z-1}$ , B:  $\frac{z}{2z-1}$ , C:  $\frac{2z}{2z-1}$ , D:  $\frac{2z}{2z+1}$ 。

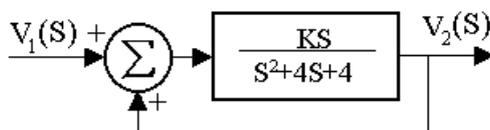
5. 信号  $x(n) = \cos \frac{n\pi}{2}$  的周期为

- A: 4, B: 2, C:  $0.2\pi$ , D:  $0.5\pi$ 。

三、 填空题 (本大题共 10 个空, 每空 3 分共 30 分) 不写解答过程, 写出每空格内的正确答案。

$$H(S) = \frac{V_2(S)}{V_1(S)} = \underline{\hspace{2cm}}$$

1. 图示反馈系统



2. 已知  $x(n) = \{3, 4, \underset{\uparrow}{5}, 6\}$   $h(n) = x(0.5n-1) = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

3. 两个时间函数  $f_1(t), f_2(t)$  在  $[t_1, t_2]$  区间内相互正交的条件是\_\_\_\_\_。

$$\delta_T(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT)$$

4. 已知冲激序列  $\delta_T(t)$ , 其指数形式的傅里叶级数为\_\_\_\_\_。

5. 若连续线性时不变系统的输入信号为  $f(t)$ , 响应为  $y(t)$ , 则系统无畸变传输的时域表示式为  $y(t) =$ \_\_\_\_\_。

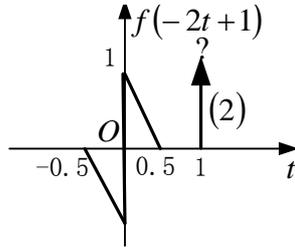
6. 设  $f(t)$  为一有限频宽信号, 频带宽度为  $B$ Hz, 试求  $f\left(\frac{t}{2}\right)$  的奈奎斯特抽样率  $f_N =$ \_\_\_\_\_和抽样间隔  $T_N =$ \_\_\_\_\_。

7. 序列  $x(n)$  的  $Z$  变换为  $X(z) = 8z^3 - 2 + z^{-1} - z^{-2}$ , 则序列  $x(n)$ , 用单位样值信号表示, 则  $x(n) =$ \_\_\_\_\_。

8. 为使线性时不变离散系统是稳定的, 其系统函数  $H(s)$  的极点必须在  $S$  平面的\_\_\_\_\_。

四、画图题 (本大题共 5 小题, 每题 6 分共 30 分) 按各小题的要求计算、画图。

(11) 已知  $f(-2t+1)$  波形如图所示, 试画出  $f(t)$  的波形。

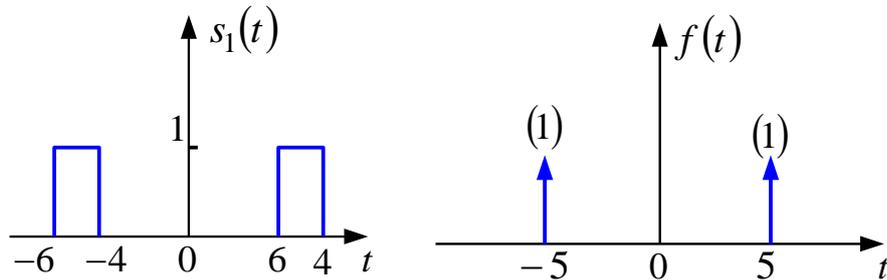


(12) 已知  $x(t) = 16\cos\left(20\pi t + \frac{\pi}{4}\right) + 6\cos\left(30\pi t + \frac{\pi}{6}\right) + 4\cos\left(40\pi t + \frac{\pi}{3}\right)$  信号

(1) 画出双边幅度谱和相位谱;

(2) 计算并画出信号的功率谱。

(13) 已知  $s_1(t), f(t)$  的波形如下图所示, 画出卷积积分  $s_2(t) = s_1(t) * f(t)$  的波形。

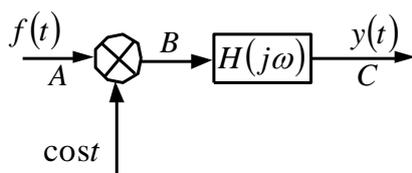


$$f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} e^{jnt} \quad (-\infty < t < \infty), (n \text{ 为整数})$$

(14) 图示系统, 已知

$$s(t) = \cos t \quad (-\infty < t < \infty), \text{ 系统函数 } H(j\omega) = \begin{cases} 1 & (|\omega| < 1.5) \\ 0 & (|\omega| > 1.5) \end{cases}$$

试画出 A, B, C 各点信号的频谱图。



(15) 设一个连续时间 LTI 系统的微分方程为  $\frac{d^2 y(t)}{dt^2} - \frac{dy(t)}{dt} - 2y(t) = x(t)$ , 求  $H(s)$ , 并画出  $H(s)$  的零、极点图。

说明: 以下所有题目, 只有答案没有解题步骤不得分

五、**计算题** (本题 10 分) 一个 32 路 PCM 通信系统, 其时钟频率为 2.048MHz, 问此值是如何选定的? 有何理论依据?

六、**计算题** (本题 10 分) 已知系统输入信号为  $f(t)$ , 且  $f(t) \Leftrightarrow F(j\omega)$ , 系统函数为  $H(j\omega) = -2j\omega$ , 分别求下列两种情况的系统响应  $y(t) = ?$

$$\textcircled{1} f(t) = e^{jt} \quad \textcircled{2} F(\omega) = \frac{1}{2 + j\omega}$$

七、**计算题** (本题 10 分) 有一系统对激励为  $e_1(t) = u(t)$  时的完全响应为  $r_1(t) = 2e^{-t}u(t)$ , 对激励为  $e_2(t) = \delta(t)$  的完全响应为  $r_2(t) = \delta(t)$ , 求:

(1) 该系统的零输入响应  $r_{zi}(t)$ 。

(2) 系统的起始状态保持不变, 其对于激励为  $e_3(t) = e^{-t}u(t)$  的完全响应。

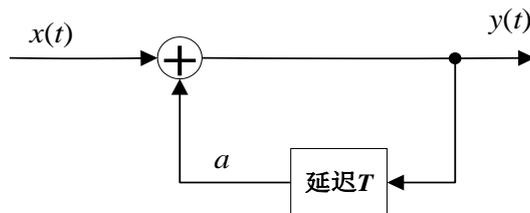
八、**计算题** (本题 10 分) 在无线通信的过程中, 常常会碰到令人讨厌的多径传播现象。例如, 在不受阻挡的情况下, 发射机发出的无线电波可以经由空中直接传播到接收机, 也可以通过地球表面、建筑物和墙壁表面反射后传播到接收机。这样, 入射电波以不同的衰减和传播时延到达接收机。这种现象可采用由下面的一系列冲激组成的冲激响应的 LTI 模型来表示。

$$h(t) = \sum_{k=0}^{\infty} h_k \delta(t - kT)$$

式中,  $T$  表示不同传播路径的电波到达接收机的时间间隔, 而  $h_k$  表示第  $k$  条传播路径的增益。

(1) 假设  $x(t)$  表示原始信号, 而  $y(t) = x(t) \otimes h(t)$  是经无线传播后的接收信号。为消除由于多径而引入的失真, 求出具有冲激响应  $g(t)$  的 LTI 系统, 使得  $y(t) \otimes g(t) = x(t)$ 。(假设  $h_0=1, h_1=0.5$  及在所有的  $i \geq 2$  时  $h_i=0$ 。所需的冲激响应  $g(t)$  也是一个具有因果性的冲激串)

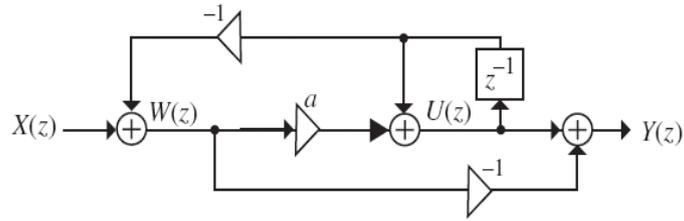
(2) 假设多径传播模型如图所示, 每个延迟信号代表  $y(t)$  的反馈, 它延迟了  $T$  秒, 且幅度改变了  $a$  倍。求出该系统的冲激响应, 并证明当  $0 < a < 1$  时, 系统是稳定的。



九、**计算题** (本题 10 分) 某 LTI 离散时间系统具有如下图所示的框图,

(1) 求该系统的系统函数  $H(z)$ 。

(2) 判断该系统属于何种滤波器（低通、高通、带通、带阻、全通）？为什么？



十、**计算题** (本题 10 分) 在对离散时间信号的处理中,常常要用到滑动平均滤波器:其输出  $y(n)$  等于  $n, n-1, \dots, n-M+1$  点输入的平均值。

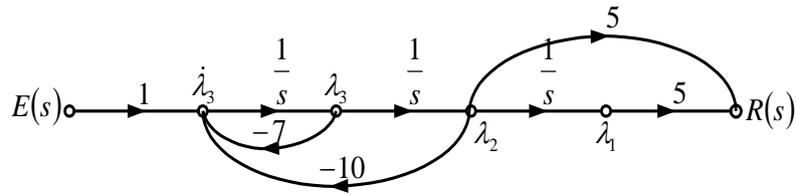
(1) 试确定该系统  $y(n)$  和  $x(n)$  的差分方程。

(2) 求该系统的  $H(z)$ 。

(3) 画出  $M=3$  时的零极点图。

(4) 上述系统在实现时,对延时器和存储的要求过高。在应用中,可采用  $y(n)=ay(n-1)+bx(n)$  形式的递归系统来代替。求  $a$  和  $b$  之间的关系,使得对于输入  $x(n)=c$ ,该系统的响应和  $M=3$  时的滑动平均滤波器的响应相同。

十一、**计算题** (本题 10 分) 系统的流图如图所示,列出对应的状态方程和输出方程。



北京邮电大学 2008 年硕士研究生入学试题

一、判断题

1. 两个周期信号之和为周期信号。
2. 若  $y[n] = x[n] * h[n]$ , 则  $y[n-1] = x[n-1] * h[n-1]$ 。
3. 若  $h(t)$  是一个线性时不变系统的单位冲激响应, 并且  $h(t)$  是周期的且非零, 则系统是不稳定的。
4. 两个线性时不变系统的级联, 其总的输入输出关系与它们在级联中的次序没有关系。
5. 实偶函数信号的傅里叶变换也是实偶函数。

二、单项选择题

1. 设  $f(t)$  的频谱函数为  $F(j\omega)$ , 则  $f\left(-\frac{t}{2} + 3\right)$  的频谱函数等于

- A:  $\frac{1}{2}F\left(-\frac{\omega}{2}\right)e^{-j\frac{3}{2}\omega}$ , B:  $\frac{1}{2}F\left(\frac{\omega}{2}\right)e^{j\frac{3}{2}\omega}$ ,  
 C:  $2F(-2\omega)e^{j6\omega}$ , D:  $2F(-2\omega)e^{-j6\omega}$ 。

2. 信号  $f(t) = \int_0^{\infty} \lambda u(t - \lambda) d\lambda$  的单边拉普拉斯变换为

- A:  $\frac{1}{S}$ , B:  $\frac{1}{S^2}$ , C:  $\frac{1}{S^3}$ , D:  $\frac{1}{S^4}$ 。

3.  $f(t) = e^{2t}u(t)$  的拉氏变换及收敛域为

- A:  $F(S) = \frac{1}{S+2}$   $\text{Re}[S] > -2$ , B:  $F(S) = \frac{1}{S-2}$   $\text{Re}[S] < -2$ ,  
 C:  $F(S) = \frac{1}{S-2}$   $\text{Re}[S] > 2$ , D:  $F(S) = \frac{1}{S+2}$   $\text{Re}[S] < 2$ 。

4. 序列  $f(n) = \left(\frac{1}{3}\right)^n u(n)$  的单边 Z 变换  $F(Z)$  等于

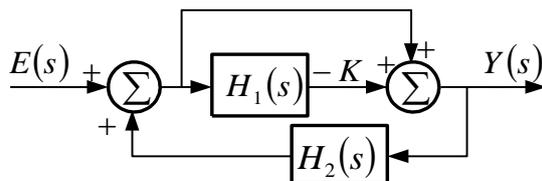
- A:  $\frac{z^{-1}}{3z-1}$ , B:  $\frac{z}{3z-1}$ , C:  $\frac{3z}{3z-1}$ , D:  $\frac{3z}{3z+1}$ 。

5. 信号  $x(n) = e^{j0.2n\pi} + e^{-j0.3n\pi}$  的周期为

- A: 10, B: 20, C:  $0.2\pi$ , D:  $0.3\pi$ 。

三、填空题不写解答过程, 写出每小题空格内的正确答案。

四、图示系统中  $K > 0$ , 若系统具有  $H(s) = \frac{Y(s)}{E(s)} = 2$  的特性, 已知  $H_1(s) = \frac{1}{s+3}$ , (1)  $H_2(s) =$  \_\_\_\_\_; (2) 欲使  $H_2(s)$  是稳定系统的系统函数,  $K$  的取值范围为\_\_\_\_\_。



五、已知  $x(n) = \{3, 4, 5, 6\}$ ,  $g(n) = x(2n-1) =$  \_\_\_\_\_。

六、帕塞瓦尔定理说明, 一信号 (电压或电流) 所含有的功率恒等于此信号在\_\_\_\_\_ 各分量功

率之总和。

七、已知冲激序列  $\delta_T(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-nT)$ , 其三角函数形式的傅里叶级数为 \_\_\_\_\_。

八、若连续线性时不变系统的输入信号为  $f(t)$ , 响应为  $y(t)$ , 则系统无畸变传输的系统传输函数必须满足:  $H(j\omega) =$  \_\_\_\_\_。

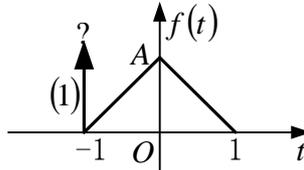
九、设  $f(t)$  为一有限带宽信号, 频带宽度为  $B$ Hz, 试求  $f(2t)$  的奈奎斯特抽样率  $f_N =$  \_\_\_\_\_ 和抽样间隔  $T_N =$  \_\_\_\_\_。

十、序列  $X(n)$  的单边  $Z$  变换为  $X(Z) = z^2 + 1 + Z^{-1} + 6Z^{-2}$ , 则序列  $x(n)$  用单位样值信号表示, 则  $x(n) =$  \_\_\_\_\_。

十一、为使线性时不变离散系统是稳定的, 其系统函数  $H(Z)$  的极点必须在  $Z$  平面的 \_\_\_\_\_。

四、画图题按各小题的要求计算、画图和回答问题。

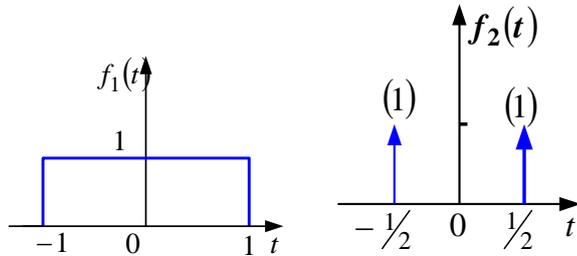
1. 已知  $f(t)$  波形如图所示, 试画出  $f\left(2 - \frac{t}{3}\right)$  的波形。



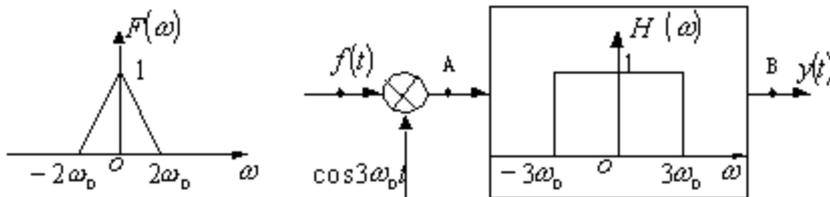
2. 周期信号  $f(t) = 3\cos t + \sin\left(5t + \frac{\pi}{6}\right) - 2\cos\left(8t - \frac{2\pi}{3}\right)$

- (1) 画出单边幅度谱和相位谱图;
- (2) 计算并画出信号的功率谱。

3. 已知  $f_1(t)$   $f_2(t)$  的波形如图所示, 画出卷积积分  $s(t) = f_1(t) * f_2(t)$  波形。



4. 下图所示系统中, 激励信号  $f(t)$  的傅立叶变换为已知, 画出该系统 A 点和 B 点的频谱图。



5. 设一个连续时间 LTI 系统的微分方程为  $\frac{d^2 y(t)}{dt^2} - \frac{dy(t)}{dt} - 2y(t) = x(t)$ , 求  $H(s)$ , 并画出  $H(s)$  的零、极点图。

五、计算题 一个 32 路 PCM 通信系统, 其时钟频率为 2.048MHz, 问此值是如何选定的? 有何理论依据?

六、计算题 (本题 10 分) 已知系统输入信号为  $f(t)$ , 且  $f(t) \Leftrightarrow F(j\omega)$ , 系统函数为

$H(j\omega) = -2j\omega$ , 分别求下列两种情况的系统响应  $y(t) = ?$

①  $f(t) = \sin \omega_0 t u(t)$       ②  $F(\omega) = \frac{1}{j\omega(6 + j\omega)}$

七、**计算题** 已知一线性时不变系统，在相同初始条件下，当激励为  $e(t)$  时，其全响应为  $r_1(t) = [2e^{-3t} + \sin(2t)]u(t)$ ；当激励为  $2e(t)$  时，其全响应为  $r_2(t) = [e^{-3t} + 2\sin(2t)]u(t)$ 。求：

- (1) 初始条件不变，当激励为  $e(t - t_0)$  时的全响应  $r_3(t)$ ， $t_0$  为大于零的实常数。  
 (2) 初始条件增大 1 倍，当激励为  $0.5e(t)$  时的全响应  $r_4(t)$ 。

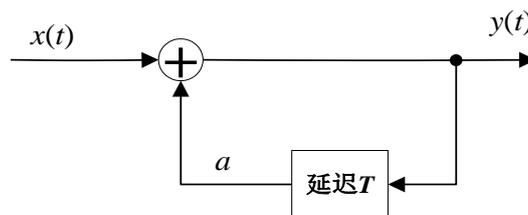
八、**计算题** 在现实生活中，常常会碰到回音问题，使声音失真。例如，在一个空旷的山谷发出声音，可以感觉到在起始的声音脉冲后面，会紧跟着有一个有规则间隔的、衰减的声音。回音现象可采用由下面的一系列冲激组成的冲激响应的 LTI 模型来表示。

$$h(t) = \sum_{k=0}^{\infty} h_k \delta(t - kT)$$

式中， $T$  表示不同传播路径的电波到达接收机的时间间隔，而  $h_k$  表示第  $k$  条传播路径的增益。假设  $x(t)$  表示原始信号，而  $y(t) = x(t) \otimes h(t)$  是未加消除回音处理所听到的实际信号。为消除回音，加入一个回音消除系统，该系统是一个具有冲激响应为  $g(t)$  的 LTI 系统，使得  $y(t) \otimes g(t) = x(t)$ 。冲激响应  $g(t)$  也是一个冲激串，用  $g(t) = \sum_{k=0}^{\infty} g_k \delta(t - kT)$  表示。

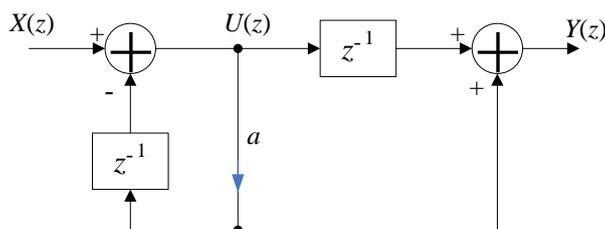
$$h_k = \begin{cases} 1, & k = 0 \\ \frac{1}{3}, & k = 1 \\ 0, & \text{其它} \end{cases}$$

- (1) 若  $g(t) = \begin{cases} 1, & k = 0 \\ \frac{1}{3}, & k = 1 \\ 0, & \text{其它} \end{cases}$ ，求  $g(t)$ 。  
 (2) 假设产生回音的模型如图所示，每个延迟信号代表  $y(t)$  的反馈，它延迟了  $T$  秒，且幅度改变了  $a$  倍 ( $a > 0$ )。求该系统的冲激响应，并说明当  $a$  取何值时，系统是稳定的。



九、**计算题** 某 LTI 离散时间系统具有如图所示的框图，

- (1) 求该系统的系统函数  $H(z)$ 。  
 (2) 判断该系统属于何种滤波器（低通、高通、带通、带阻、全通）？为什么？



三、**计算题** 滑动平均滤波器是一种很常见的离散时间系统，其输出  $y(n)$  等于  $n, n-1, \dots, n-M+1$  点输入的

平均值。

(1) 试确定该系统  $y(n)$  和  $x(n)$  的差分方程。

(2) 求该系统的  $H(z)$ 。

(3) 画出  $M=3$  时的零极点图。

(4) 上述系统在实现时，对延时器和存储的要求过高。在应用中，可采用  $y(n)=ay(n-1)+bx(n)$  形式的递归系统来代替。求  $a$  和  $b$  之间的关系，使得对于常数输入，该系统的响应和  $M=3$  时的滑动平均滤波器的响应相同。

十一、**计算题** 系统的流图如图所示，列出对应的状态方程和输出方程。

